

chaotification des systèmes discrets par les applications s-unimodales

Ben Slimane Rebiha

Département de Mathématiques
Université Kasdi Merbah Ouargla 30000, Algérie
rebihamathematique@gmail.com

Abstract

Notre mémoire a pour but de Chaotification de les systèmes linéaires discrètes en 1-D en utilisant les applications s-unimodales .

Mots Clés: Système discrets, chaos, applications s-unimodales .

1. Introduction

début, nous présentons quelques définitions utiles concernant les attracteurs des applications lisses unidimensionnels:

$$x_{k+1} = f(x_k) \quad (1.1)$$

ou $f : [a, b] \rightarrow [a, b]$ est un intervalle fermé.

Définition 1.1 Un point x est périodique avec la période p si $f^p(x) = x$ et p est le plus petit entier positif de cette propriété

Définition 1.2 Un application continue $f : [a, b] \rightarrow [a, b]$ est unimodal sur l'intervalle $[a, b]$ si a est un point fixé avec b son autre image antérieure, c'est-à-dire que $f(a)=f(b)=a$ et qu'il existe un maximum unique en $c \in (a, b)$, tel que $f(x)$ est strictement croissant sur $x \in [a, c]$ et strictement décroissant sur $x \in (c, b)$.

Définition 1.3 Un application $f : [a, b] \rightarrow [a, b]$ est S-unimodal sur l'intervalle $[a, b]$ si:

(a) la fonction $f(x)$ est de la classe C^3 , (b) Le point a est un point fixé avec b son autre préimage, i.e., $f(a)=f(b)=a$,

(c) Il existe un maximum unique en $c \in (a, b)$ tel que $f(x)$ augmente strictement sur $x \in [a, c]$ et strictement décroissant sur $x \in (c, b)$,

(d) La fonction f a un dérivé de Schwarzian négatif, i.e.

$$S(f, x) = \frac{f'''(x)}{f'(x)} - \frac{3}{2} \left(\frac{f''(x)}{f'(x)} \right)^2 < 0 \quad (1.2)$$

pour tout $x \in I - y, f'(y) = 0$.

Puisque seul le signe de $S(f, x)$ est utilis, on peut utiliser le produit :

$$\hat{S}(f, x) = 2f'(x)f'''(x) - 3(f''(x))^2 < 0 \quad (1.3)$$

qui a le même signe que $S(f, x)$.

2. RESULTATS

Chaotification de applications discrets 1-D utilisant S-unimodalité

Soit $a < b$ deux nombres réels. Considérons une fonction g_ν qu'est un application de l'intervalle $[a, b]$ à lui-même, c'est-à-dire $g_\nu : [a, b] \rightarrow [a, b]$ et g_ν sont de classe C^3 : considérons les applications discrets 1-D arbitraires (pas nécessairement chaotiques) donnés par:

$$x_{k+1} = g_\nu(x_k), \nu \in (\nu_{min}, \nu_{max}) \quad (2.1)$$

Considérons la cartographie 1-D contrôlée donnée par:

$$x_{k+1} = g_\nu(x_k) + u(x_k) = \varphi_\nu(x_k), \nu \in (\nu_{min}, \nu_{max}) \quad (2.2)$$

où $u : [a, b] \rightarrow [a, b]$ est le contrôleur inconnu à choisir afin de créer un chaos robuste dans le système (2.1).

Définissez le contrôleur $u : [a, b] \rightarrow [a, b]$ par les conditions suivantes:

(1) Le contrôleur $u(x)$ est de la classe C^3 .

(2) Le contrôleur $u(x)$ a les valeurs spéciales suivantes:

$$\begin{cases} u(a)=a - g_\nu(a) \\ u(b) = a - g_\nu(b). \\ \text{Il existe un point } c \in (a, b) : u'(c) = -g'_\nu(c) \end{cases} \quad (2.3)$$

(3)

$$a - g_\nu(x) \leq u(x) \leq b - g_\nu(x) \quad (2.4)$$

pour tout $x \in [a, b]$.

(4)

$$u'(x) > -g'_\nu(x) \quad (2.5)$$

pour tout $x \in [a, c]$.

(5)

$$u'(x) < -g'_\nu(x) \quad (2.6)$$

pour tout $x \in (c, b]$

(6)

$$2(g'_\nu(x) + u'(x))(g''_\nu(x) + u''(x)) - 3((g''_\nu(x) + u''(x))^2) < 0 \quad (2.7)$$

pour tout $x \in [a, b]$.

Nous avons prouvé le résultat suivant :

3. Conclusion

Nous avons prsent dans notre mémoire une nouvelle méthode de chaotification de applications lisses discrets 1-D. Dans certains cas, les contrôleurs n'ont pas de formules explicites. Mais leur existence est rgie par un ensemble de conditions réalisables.

References

- [1] Avila, A. [2002] "Bifurcations of unimodal maps " *Ann. of math C.R. Acad. Sci. Paris, Ser. I* **334, 483-488**.
- [2] Chen, G. Lai, D. [1997] "Making a Discrete dynamical System chaotic: Feedback control of Lyapunov exponents for discrete-time dynamical system" *IEEE Trans. Circ. Syst-I* **44, 250-253**.
- [3] G. Chen, [1999] "Controlling chaos and Bifurcations in Engineering systems". London CRC Press, .