

جامعة قاصدي مرباح ورقلة

كلية الرياضيات وعلوم المادة

قسم الرياضيات

ماستر

مسار: رياضيات وإعلام آلي

فرع: رياضيات

تخصص: تحليل دالي

من إعداد الطالبة : خريدة كوثر

الموضوع

المصفوفات التنفيذية لدوال هار المحسنة وتطبيقاتها في حل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية

تناقش يوم 2018/06/09 من طرف لجنة المناقشة :

معمري محمد الرتبة: أستاذ محاضر "أ" جامعة قاصدي مرباح ورقلة رئيسا
بن الشيخ عبد الكريم الرتبة: أستاذ مساعد "أ" جامعة قاصدي مرباح ورقلة ممتحنا
عباسي حسين الرتبة: أستاذ مساعد "أ" جامعة قاصدي مرباح ورقلة مشرفا

شكر و عرفان

الحمد لله لرب العالمين حمدا كثيرا طيبا يليق بجلال وجهه سبحانه وعظيم سلطانه القديم والصلاة والسلام على قدوة المرين نبينا محمد وعلى آله وصحبه أجمعين .
وعملا بقوله صلى الله عليه وسلم :

<<من لم يشكر القليل لم يشكر الكثير ومن لم يشكر الناس لم يشكر الله >>

رواه أحمد والترمذي .

نتقدم بالشكر الجزيل والعرفان الجميل :

إلى الأستاذ المشرف عباسي حسين بن محمد الذي لم يبخل علي بنصائحه وتوجيهاته، لك منا كل معاني التقدير والعرفان .

إلى كل من ساهم في تكويننا طيلة مشوارنا الإبتدائي والمتوسط والثانوي .

إلى كل من ساهم في تكويننا طيلة مشوارنا الجامعي .

إلى كل من ساهم في إنجاز هذا العمل المتواضع من قريب أو من بعيد .

إلى أعضاء اللجنة المناقشة لقبولهم مناقشة وإثراء هذه المذكرة .

إهداء

إليك أُمي الغالية...يا من ضحيتي من أجلي بكل شيء...
جزاك الله عني كل خير...
إليك والدي الحبيب...لقد كنت نعم الأب ومازلت...
أسأل الله أن يحفظك لنا وأن يبارك لنا في عمرك...
إليك إخوتي وأخواتي...لقد كنتم نعم السند...
أدعوا الله أن يوفقكم في حياتكم...
إلى كل من قاسمني حلو الحياة الجامعية ومرها...
إلى كل من عرفتهم وأخص بالذكر أصدقاء الثانوية...
إلى كل من كنت يوما تلميذا أو طالبا عنده...
إلى كل من نساه قلبي ولم ينساه قلبي...

الفهرس

2	1	المعادلات التفاضلية التكاملية ودوال هار المحسنة
3	1.0.1	مقدمة
3	1.1	المعادلات التفاضلية التكاملية وأنواعها
4	2.1	تصنيف المعادلات التفاضلية التكاملية
4	1.2.1	طرفي التكامل
5	2.2.1	رتبة المعادلة التفاضلية التكاملية
6	3.2.1	خطية أو غير خطية
6	4.2.1	من النوع الأول أو الثاني
6	5.2.1	متجانسة أو غير متجانسة
7	6.2.1	شاذة أو غير شاذة
7	7.2.1	عدد المتغيرات للدالة المجهولة
7	3.1	بعض الطرق لحل المعادلات التفاضلية التكاملية
8	4.1	دوال هار المحسنة ذات المتغير الواحد
8	1.4.1	دوال هار
9	2.4.1	دوال هار المحسنة
10	3.4.1	جدول دوال هار
10	4.4.1	تمثيل دوال هار
13	5.1	خصائص دوال هار
13	1.5.1	التعامد
14	2.5.1	دوال هار تشكل أساس هيلبرتي
17	6.1	تابع التقريب لدوال هار في البعد الأول
19	2	المصفوفة العمليات لدوال هار
20	1.2	مقدمة
20	2.2	المصفوفات العمليات لدوال هار ذات المتغير الواحد
20	1.2.2	مصفوفة هار
21	2.2.2	مقلوب مصفوفة هار
23	3.2.2	شعاع معاملات دوال هار
25	3.2	تابع التقريب لدوال هار في البعد الثاني

29	تكامـل دوـال هـار	1.3.2
33	تقريب لتكامـل دوـال هـار	2.3.2
34	المصفوفة التنفيذية لتكامـل	3.3.2
36	المصفوفة الناتجة عن تكامـل شعاعين لدوال هـار	4.3.2
38	المصفوفة التنفيذية	5.3.2
38	المصفوفة الناتجة عن جداء دالتي هـار المحسنة	6.3.2
42	المصفوفة الناتجة عن جداء شعاع هـار ومصفوفة محسنة	7.3.2
44		3 طريقة حل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية الخطية بإستخدام دوال هـار المحسنة	
45	1.3 مقدمة	
45	2.3 حل معادلة التفاضلية التكاملية الخطية ذات متغير واحد بطريقة دوال هـار المحسنة	
47	3.3 أمثلة	
		4.3 حل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية الخطية ذات متغير واحد بطريقة دوال هـار	
54	المحسنة	
56	5.3 أمثلة	

الختامـة

62

المراجع العلمية

65

ترميز

الرمز	مدلوله
Ω	مجموعة جزئية مفتوحة من R
X	فضاء شبه هيلبرتي
H	فضاء هيلبرتي
$\langle \cdot, \cdot \rangle$	جاء سلبي معرف على L^2
$\ \cdot\ _2, \ \cdot\ _L^2$	نظيم على L^2
$\ \cdot\ $	النظيم
$Q_{k \times k}$	مصفوفة قطرية والعناصر القطرية هي $I_2, 2I_2, \dots, 2^{P-1}I_{2^{P-1}}$
$H(r, t)$	دوال هار
A	شعاع معامل هار
$\Phi(t)$	شعاع دوال هار المحسنة
$y^T \Phi(t)$	تابع التقرب الدالي
$\Phi_{k \times k}$	مصفوفة هار
$\Phi_{k \times k}^{-1}$	مقلوب مصفوفة
$P\Phi(t)$	المصفوفة التنفيذية لتكامل
$\Psi_{k \times k}(t)$	المصفوفة التنفيذية
D	المصفوفة ناتجة عن تكامل شعاعين لدوال هار
P	المصفوفة التنفيذية للتكامل
$\rho_{rv} h_u(t)$	جاء دالتي هار المحسنة
$\tilde{A}_{k \times k}$	المصفوفة الناتجة عن جاء شعاع هار مصفوفة هار المحسنة

مقدمة

تعتبر المعادلات الرياضية بما فيها المعادلات التفاضلية التكاملية تفسيراً لعدد من الظواهر الفيزيائية، الكيميائية والبيولوجية وغيرها من الظواهر الطبيعية الأخرى. ومن هذا نقول أن للمعادلات التفاضلية التكاملية دوراً مهماً في تطوير سائر العلوم.

ولقد حاولنا من خلال مذكرتنا هذه التطرق إلى إستعمال دوال هار المحسنة في حل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية، حيث يعود إنشاءها إلى سنة 1910 من طرف العالم الرياضي الفريد هار وفي هذا الإطار قمنا بإنجاز مذكرتنا حيث قسمنا إلى ثلاثة فصول
فصل الأول:

المعادلات التفاضلية التكاملية ودوال هار المحسنة

فصل الثاني:

المصفوفة العمليات لدوال هار

فصل الثالث:

طريقة حل المعادلات التفاضلية التكاملية بإستخدام دوال هار المحسنة

الفصل الأول

المعادلات التفاضلية التكاملية ودوال هار المحسنة

قائمة المحتويات

3	1.1	المعادلات التفاضلية التكاملية وأنواعها
4	2.1	تصنيف المعادلات التفاضلية التكاملية
7	3.1	بعض الطرق لحل المعادلات التفاضلية التكاملية
8	4.1	دوال هار المحسنة ذات المتغير الواحد
13	5.1	خصائص دوال هار
17	6.1	تابع التقريب لدوال هار في البعد الأول

1.0.1 مقدمة

تلعب المعادلات التفاضلية التكاملية دورا بارزا في تفسير عدة ظواهر منها فيزيائية كيميائية ، بيولوجية وهندسية أو غيرها وقد كان أول ظهور لها في سنة 1900 عن طريق فلتيرا .

1.1 المعادلات التفاضلية التكاملية وأنواعها

[1]

تعريف 1. المعادلات التفاضلية التكاملية هي معادلة تحتوي على التفاضل والتكامل وتكون من الشكل

$$y^{(n)}(x) = F \left(x, y(x), y'(x), \dots, y^{(n-1)}(x), \lambda \int_{\Omega} \kappa(x, y(x), y'(x), \dots, y^{(n-1)}(x)) dt \right)$$

أو من الشكل

$$L_x(y) = \lambda \int_{\Omega} \kappa(x, t) M_t(y) + g(x) dt$$

حيث $\kappa(x, t)$ تسمى النواة المعادلة التفاضلية التكاملية Ω مجموعة جزئية مفتوحة من R

$$L_x(y) = \sum_{i=0}^n a_i(x) y^i(x)$$

$$M_t(y) = \sum_{j=0}^m d_j(t) y^j(t)$$

و $g(x), d_j(x), a_i(x)$ دوال معلومة محتواة في $L^2(\Omega)$ وبمأن هذه المعادلة تحتوي على التفاضل فإنه من الضروري وجود الشروط الابتدائية التالية:

$$y(\alpha) = \beta_0, \quad y'(\alpha) = \beta_1, \quad y''(\alpha) = \beta_2, \quad \dots \quad y^{(n-1)}(\alpha) = \beta_{n-1}$$

حيث $\alpha \in \Omega_i$ و $\beta_i, i = 0, \dots, n-1$ ثوابت

[1] مذكرة تخرج بعض طرق حل المعادلات التكاملية والتكاملة تفاضلية غير الخطية لفريدهولم قسم الرياضيات ورقلة

2.1 تصنيف المعادلات التفاضلية التكاملية

تصنف المعادلات التفاضلية التكاملية من حيث : طرفي التكامل إذا كان طرفي التكامل عبارة عن ثابتين فإن المعادلة التفاضلية التكاملية لفريدهولم وهي تأخذ الشكل التالي :

$$L_x(y) = \lambda \int_a^b \kappa(x, t) M_t(y) + g(x)$$

فمثلا

$$y'(x) = x - \int_0^1 \exp^{x-t} y(t) dt, \quad y(0) = 0$$

$$y''(x) = \exp^x - x + \int_0^1 xty'(t) dt, \quad y(0) = 1, y'(0) = 1$$

معادلتان تفاضليتان تكاملتان لفريدهولم .

إذا كان أحد أطراف التكامل عبارة عن متغير x فإن المعادلة التفاضلية التكاملية لفلتيرا وتكون من الشكل التالي:

$$L_x(y) = \lambda \int_a^b \kappa(x, t) M_t(y) + g(x)$$

$$L_x(y) = \int_a^b \kappa(x, t) M_t(y) + g(x)$$

فمثلا

$$y''(x) = -x + \int_0^x (x-t)y(t) dt, \quad y(0) = 0, y'(0) = 1$$

$$y'(x) = -\sin x - 1 + \int_0^x y(x) dt, \quad y(0) = 1$$

هما معادلتان تفاضليتان تكامليتان لفلتيرا . إذا وجد كل من التكامل فريد هولم و تكامل فولتيرا في نفس المعادلة , فإن المعادلة التفاضلية التكاملية لفريدولم-فلتيرا، وشكلها كمايلي :

$$L_x(y) = \lambda_1 \int_a^b \kappa_1(x, t)M_t(y) + \lambda_2 \int_a^b \kappa_2(x, t)M_t(y) + g(x)$$

فمثلا:

$$y'(x) = 1 + \int_0^x (x-t)y(t)dt + \int_0^1 xty(t)dt, \quad y(0) = 1$$

$$y''(x) = -x - \frac{1}{6}x^3 + \int_0^x \lambda(t)dt + \int_{\pi}^{-\pi} xy(t)dt, \quad y(0) = 0, y'(0) = 2$$

هما معادلتان تفاضليتان تكاملتان لفريد هولم -فلتيرا.

1.2.1 رتبة المعادلة التفاضلية التكاملية

رتبة المعادلة التفاضلية التكاملية هي رتبة أعلى مشتق في المعادلة فمثلا:

$$y'(x) = -2\pi \sin(2\pi x) - \pi \sin(4\pi x) + 2\pi \int_0^1 \sin(4\pi x + 2\pi t)y(t)dt, \quad y(0) = 1$$

هي معادلة تكاملية من الرتبة الأولى.

$$y''(x) + xy' - xy = x - 2 \sin(x) + \int_{-1}^1 \sin(x)^{-t}y(t)dt, \quad y(0) = 1, y'(0) = 1.$$

هي معادلة تفاضلية تكاملية من الرتبة الثانية .

2.2.1 خطية أو غير خطية

يقال عن المعادلة التفاضلية التكاملية أنها خطية إذا كانت من الشكل فمثلا:

$$y'(x) = 1 - 2x \sin(x) + \int_0^x y(t)dt, \quad y(0) = 0$$

هي معادلة خطية.

$$y'(x) = x - \frac{1}{5}^{-x^2} (5-1) + \int_0^x 2t-x^2 y^3(t)dt, \quad y(0) = 1$$

هي معادلة غير خطية.

3.2.1 من النوع الأول أو الثاني

إذا كان الجزء التفاضل معدوما تكون المعادلة التفاضلية التكاملية من النوع الأول أما إذا كان غير معدوما تكون المعادلة من النوع الثاني فمثلا:

$$\int_0^x (x-t-1)y'(t)dt = 2 \exp^x - x - 2, \quad y(0) = 1$$

هي معادلة تفاضلية تكاملية من النوع الأول.

$$y'(x) = 3 \exp^x - \frac{1}{3}(2 \exp^3 + 1)x + \int_0^1 3xy(t)dt, \quad y(0) = 1$$

هي معادلة تفاضلية تكاملية من النوع الثاني.

4.2.1 متجانسة أو غير متجانسة

إذا كانت $g(x) = 0$ فإن المعادلة التفاضلية التكاملية متجانسة أما إذا كانت $g(x)$ غير معدومة تكون المعادلة غير متجانسة

5.2.1 شاذة أو غير شاذة

يقال عن المعادلة التفاضلية التكاملية أنها شاذة إذا تحقق على أقل أحد الشرطين التاليين: أحد طرفي التكامل أو كلاهما يساوي ∞ .

النواة غير منتهية بجوار نقطة أو أكثر من مجال التكامل .
 أما إذا لم يتحقق أي شرط من الشرطين السابقين, تكون المعادلة غير شاذة.
 فمثلا :

$$\sum_{i=0}^n a_i(x)y^i(x) = \pi^{-1} \int_0^{+\infty} \frac{b_n y^n(t) + b_{n-1} y^{n-1}(t) + \dots + b_0 y(t)}{t-x} dt, \quad (0 \leq x < +\infty)$$

هي معادلة تفاضلية تكاملية شاذة.

6.2.1 حدد المتغيرات للدالة المجهولة

يقال عن المعادلات التفاضلية التكاملية أنها عادية إذا كانت الدالة المجهول متعلقة بمتغير مستقل واحد أما إذا كانت متعلقة بمتغيرين مستقلين أو أكثر تكون المعادلة التفاضلية التكاملية جزئية فمثلا:

$$y'(x) + y(x) - 2 \int_0^x \sin(x)y^2(t) dt = \cos x + (1-x) \sin x + \cos x \sin^2 x, \quad y(0) = 1.$$

هي معادلة تفاضلية عادية .

$$x_1 \frac{\partial y}{\partial x_1} = \frac{\partial y^2}{\partial x_2^2} + x_1 \sin x_2 + \int_0^{2x} \sin(x_2 - t)y(x_2, t) dt,$$

$$y(x_1, 0) = x_1, \frac{\partial y}{\partial x_2}(x_1, 0) = 0, y(0, x_2) = \cos x_2$$

هي معادلة تفاضلية تكاملية جزئية.

3.1 بعض الطرق لحل المعادلات التفاضلية التكاملية

إن هناك العديد من الطرق لحل المعادلات التفاضلية التكاملية سواء كانت تحليلية أو عددية فمثلا بالنسبة للطرق التحليلية لدينا الطريقة الحساب المباشر, طريقة التكرار التغيري, طريقة أدمين التحليلية العادلة, أما بالنسبة للطرق العددية لدينا طريقة بي سبلاين ووظائف قياس الموجات, طريقة هوموتوبي الاضطرابية, طريقة كثيرات حدود لجندر, طريقة تايلور التجمعية وسنهتم في هذه المذكرة بحل نوع معين من المعادلات التفاضلية التكاملية وذلك

باستخدام طريقة عددية تعتمد على المصفوفات التنفيذية لدوال هار المحسنة في حل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية .

4.1 دوال هار المحسنة ذات المتغير الواحد

1.4.1 دوال هار

[2] لمحة عن مبادئ موجات هار: الموجة هي تابع يمثل ذبذبة واحدة أما الموجات فهي تعتبر تابع تذبذبي كتتابع الجيب وجيب التمام. كانت بدايتها على يد العالم هار سنة 1910 حيث قام بتعاريف جديدة ومتعامدة لتمثيل التابع وهي تحمل إسمه حاليا "موجة هار".
تطبق الموجات في العديد من الميادين التي تتطلب معالجة الإشارات كعلم الفلك و الإتصالات وغيرها .. ولها أيضا تطبيقات رياضية كحل المعادلات التفاضلية التكاملية . حيث نسمي Ψ تابع موجة الأم أو موجة الأصلية .
نعرف أسرة التتابع $\Psi_{a,b}(x)$ المولدة من تابع الموجة Ψ بالعلاقة :

$$\Psi_{a,b}(t) = \frac{1}{\sqrt{a}} \Psi\left(\frac{t-b}{a}\right); a \in \mathbb{R}^*, b \in \mathbb{R}$$

حيث a وسيط يدل على المقاس ، ويقيس درجة إنضغاط الدالة .
أما b وسيط يدل على الإنسحاب على محور الزمن .

تعريف 2. من أجل $n \in \mathbb{N}$ و $0 < k \leq 2^n$ دوال هار معرفة

$$\varphi(t) = \begin{cases} 1 & 0 \leq t < \frac{1}{2} \\ -1 & \frac{1}{2} \leq t < 1 \\ 0 & t \notin [0, 1] \end{cases} \quad (1.1)$$

$$\varphi_{n,k}(t) = \varphi(2^n t - k + 1)$$

méthode la par intégro-différentielles d'équations système de Résolution HOCINE [2]ABBASSI²

2012 University, Ouargla University rationalisées, Cambridge Haar de fonctions des

من جهة أخرى

$$\varphi_{n,k}(t) = \begin{cases} 2^{n/2} & si & t \in \left[\frac{2k-1}{2^{n+1}}, \frac{2k-1}{2^{n+1}} \right[\\ -2^{n/2} & si & t \in \left[\frac{2k-1}{2^{n+1}}, \frac{2k-1}{2^{n+1}} \right[\\ 0 & si & t \notin [0, 1] \end{cases} \quad (2.1)$$

من أجل $k = 1, 2, \dots, 2^n$ $n \geq 0$

2.4.1 دوال هار المحسنة

[3]

تعريف 3. دوال هار المحسنة هي دوال مركبة فقط من ثلاث ثوابت $-1, 1$ و 0 معرفة على مجال $(0, 1)$

$$h_{ij}(t) = \begin{cases} 1 & si & t \in \left[\frac{j-1}{2^i}, \frac{2j-1}{2^{i+1}} \right[\\ -1 & si & t \in \left[\frac{2j-1}{2^{i+1}}, \frac{j}{2^i} \right[\\ 0 & si & t \notin \left[\frac{j-1}{2^i}, \frac{j}{2^i} \right[\end{cases} \quad (3.1)$$

ملاحظة 1.4.1. نعرف من أجل $r \in N^*$ يوجد ثنائية وحيدة $(i, j) \in N^2$ حيث $r = 2^i + j - 1$ و $i = 0, 1, 2, 3, \dots$ و $j \in \{1, 2, 3, \dots, 2^i\}$ يمكننا اعتماد على اثنين من الترميزات

$$h_r(t) = RH(r, t) = h_{ij}(t)$$

و r معرفة عبر دليلين i و j , $r = 2^i + j - 1$, $i = 0, 1, 2, \dots$, $j = 1, 2, 3, \dots, 2^i$

$$RH(r, x) = \begin{cases} 1 & j_1 \leq t < j_{(\frac{1}{2})} \\ -1 & j_{(\frac{1}{2})} \leq t < j_0 \\ 0 & ailleurs \end{cases} \quad (4.1)$$

equations integral Volterra linear the of solution computational Mirzaee, Numerical [9]F.³
265 ,22 (2010) (Science) University Saud King of functions, Journal Haar rationalized via system
.268 □

حيث $j_u = (j - u) / 2^i, u = 0, 1/2, 1$. معرفة عبر دليلين i و j
 $i = j = 0$ حيث $RH(0, t)$ وتعرف $J = 1, 2, 3, \dots, 2^n, i = 0, 1, 2, \dots, r = 2^i + j - 1$
 $0 \leq t < 1, RH(0, t) = 1$ و

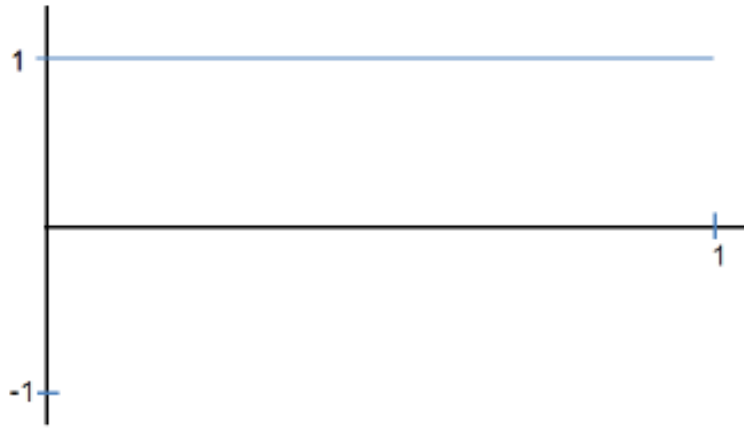
3.4.1 جدول دوال هار

جدول ثمانية لدوال هار

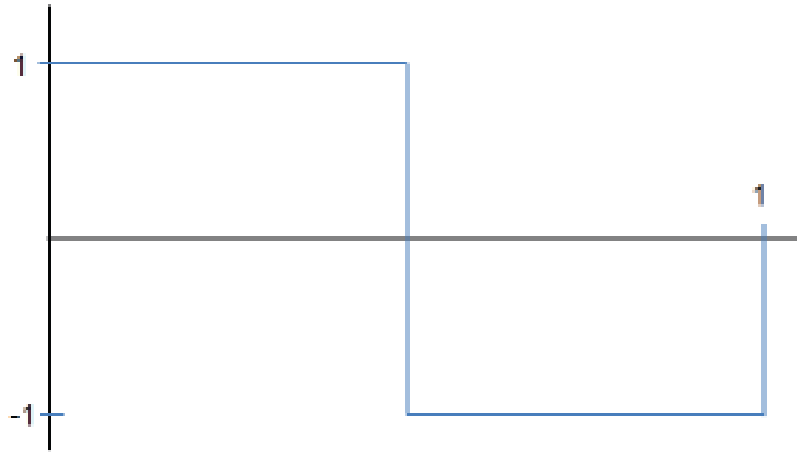
r	0	1	2	3	4	5	6	7
<i>fon. Haar</i>	$RH(0, t)$	$RH(1, t)$	$RH(2, t)$	$RH(3, t)$	$RH(4, t)$	$RH(5, t)$	$RH(6, t)$	$RH(7, t)$
i	0	0	1		2			
j	0	1	1	2	1	2	3	4

4.4.1 تمثيل دوال هار

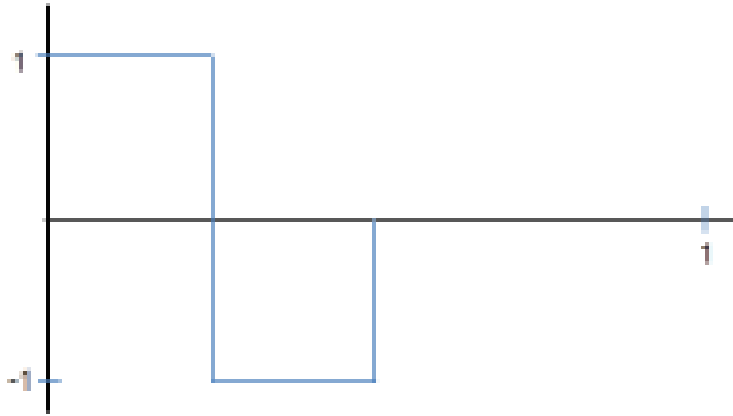
تمثيل ثمانية لدوال هار



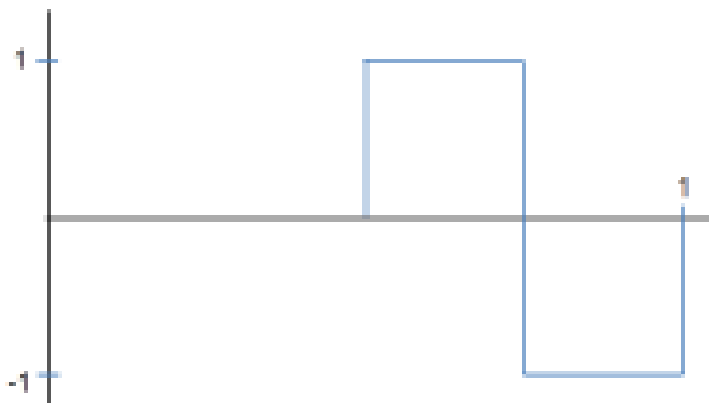
شكل 1.1: تمثيل حالة هار احداً $RH(0, t)$ حيث $i = 0, j = 0$



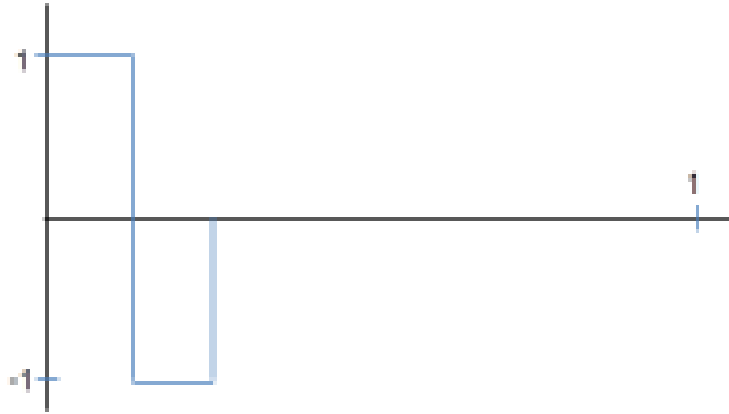
شكل 2.1: تمثيل حالة هار $RH(1, t)$ اذا كان $j = 1$ و $i = 0$



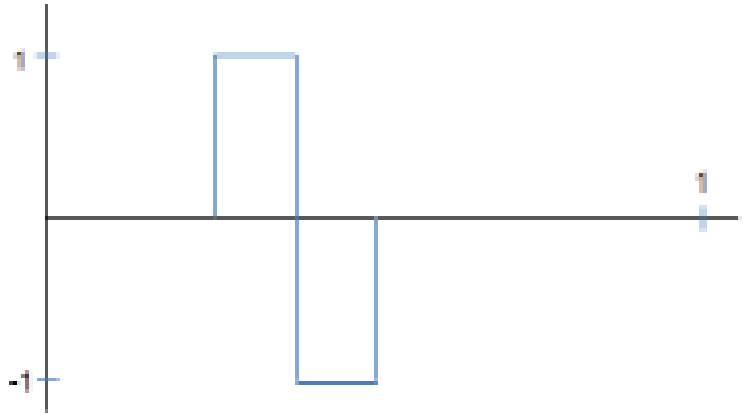
شكل 3.1: تمثيل حالة هار $RH(2, t)$ اذا كان $j = 1$ و $i = 1$



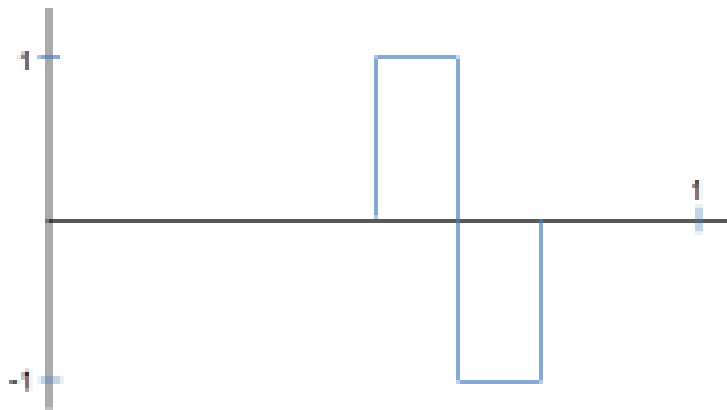
شكل 4.1: تمثيل حالة هار $RH(3, t)$ اذا كان $j = 2$ و $i = 1$



شكل 5.1: تمثيل حالة هار اذنا كانبس, $j = 1$ $i = 2$



شكل 6.1: تمثيل حالة هار اذنا كانبس, $j = 2$ $i = 2$



شكل 7.1: تمثيل حالة هار اذنا كانبس, $j = 3$ $i = 2$



شكل 8.1: تمثيل حالة هار احداً $RH(7, t)$ حيث $j = 4$ و $i = 2$

5.1 خصائص دوال هار

1.5.1 التعمد

بنائياً المعيار لكل $RH(r; t)$ هو 2^{-i} لكل $r = 2^i + j - 1$ و $0 < j \leq 2^i$.
 نثبت أن $\langle RH(r; t); RH(u; t) \rangle = 0$ من أجل $r \neq u$ نضع $r = 2^i + j - 1$ و $u = 2^n + m - 1$ مع $r \neq u$ لدينا ثنائية وحيدة حيث أن r تكتب هكذا $(i; j)$ و u تكتب هكذا $(n; m)$ و $j \in \{1, 2, 3, \dots, 2^i\}$ و $m \in \{1, 2, 3, \dots, 2^n\}$ نميز حالتين:

إما أن يكون $i = n$ و $j \neq m$ وبالتالي لدينا:

$$I_r = \left[\frac{j}{2^i}, \frac{j}{2^i} + \frac{1}{2^{i+1}} \right] \quad \text{et} \quad I_u = \left[\frac{m}{2^i}, \frac{m}{2^i} + \frac{1}{2^{i+1}} \right]$$

وفي هذه الحالة $I_r \cap I_u = \emptyset$ وبالتالي:

$$\langle RH(r; t); RH(u; t) \rangle = \int_{I_r \cap I_u} RH(r; t) RH(u; t) dt = 0$$

إمأن يكون $i \neq n$ و $j = m$ وهنا نميز أيضا حالتين:
 إمأن يكون $I_r \cap I_u = \emptyset$ وهنا نعود إلى الحالة الأولى.
 إمأن يكون $I_r \cap I_u = \emptyset$ في هذه الحالة التذكيرات عن مجالات الثنائية المذكورة لتبرير
 أن أحداً للمجالين محتوي في نصف الثاني , نفرض على سبيل مثلا دون فقدان العمومية أن
 I_u ذات السعة تساوي $1/2^i$ و I_r ذات السعة تساوي $1/2^n$ إذن محتويات I_r في
 أحد نصفي I_u .

بصفة خاصة , $RH(r; t)$ ثابتة في I_r تساوي 1 أو -1
 لتكن C هذه قيمة:

$$\begin{aligned} \langle RH(r; t)RH(u; t) \rangle &= \int_{I_r \cap I_u} RH(r; t)RH(u; t)dt \\ &= \int_{I_r} RH(r; t)RH(u; t)dt. \\ &= c \int_{I_r} RH(r; t)dt \\ &= c \times 0 = 0, \end{aligned}$$

إذن $\forall r; u \in N$ لدينا:

$$\langle RH(r; t)RH(u; t) \rangle = \int_{I_r \cap I_u} RH(r; t)RH(u; t)dt = \begin{cases} 2^{-i} & \text{pour } r = u = 2^{-i} + j - 1 \\ 0 & \text{pour } r \neq u \end{cases}$$

2.5.1 دوال هار تشكل أساس هيلبرتي

قضية: دوال هار تشكل أساس هيلبرتي في $L^2 [0, 1]$
 برهان قضية: رأينا أن نظام هار متعامد بقي أن نبرهن أنه نظام هار كلي. نين مباشرة
 كثافة في الفضاء الشعاعي الجزئي المرتب من دوال هار نستعمل النتيجة التوطئة التالية:
 توطئة: باستعمال التدوينات السابقة لكل $m \in N^*$ حيث أن $m = 2^n - 1$

$$\text{Vect}\{RH(r; t), r = 0, 1, \dots, m\} = \text{Vect}\{1_{J_{n,k}}, K = 1, 0, \dots, m\}$$

برهان توطئة: نبين مساواة بعدي الفضاءين الجزئيين وأن هناك احتواء, قبل كل شيء, ل
 $m \geq 0$ الحدود $(RH(r; t))_{r=0,1,\dots,m}$ متعامدة مثنى مثنى, مستقلة خطيا, وبالتالي:

$$\text{Vect}\{RH(r; t), r = 0, 1, \dots, m\} = m + 1 = 2^n$$

كذلك الحدود $(J_{n,k})_{k=0,1,\dots,m}$ هي تكاملات من نفس الرتبة والمؤشرات المرتبطة متعامدة
 في المجال L^2 , وتكون إذن عائلة حرة ويصبح لدينا:

$$\dim \text{Vect}\{1_{J_{n,k}}, K = 1, 0, \dots, m\} = \text{card}\{1_{J_{n,k}}, K = 1, 0, \dots, m\} = 2^n$$

هذا ما يبرهن على أن الفضاءين الجزئيين المتغيرين لهما نفس البعد.
 لنبين الآن أن:

$$\text{Vect}\{RH(r; t), r = 0, 1, \dots, m\} \subset \text{Vect}\{1_{J_{n,k}}, K = 1, 0, \dots, m\}$$

لنثبت $l \in \{0, 1, 2, \dots, m\}$ لدينا $l = \left[\frac{p}{2^n}, \frac{p+1}{2^n} \right]$ مع $r < n - 1$. إذن جدر لبعض $J_{n;k}$
 مع الأخذ بعين الإعتبار أن k يتغير من 0 إلى $2^n - 1$ في تجزئة مجالات التكاملات
 الثنائية. بالتالي كل نصف من I_l يكتب كوحدة منفصلة لبعض حدوده $J_{n;k}$, إذن بمأن
 $RH(l; t)$ ثابت على كل جزء من I_l فهي إذن إدماج خطي لمؤشرات مجال الثنائي ذات
 رتبة n .

من هنا فإن الإحتواء الذي نبحث عنه هو نهاية الإستدلال للنتيجة التوطئة.
 وبالعودة إلى القضية, فإننا مجبرون أن نبين أن:

$$\text{Vect}\{1_{J_{n,k}}, K = 1, 0, \dots, m\} = L^2[0, 1[$$

نبين بعدها أن كل دولة مستمرة على مجال $[0, 1[$ تقترب من إدماج خطي لمؤشرات
 التكاملات الثنائية:

لتكن $f \in C^0(\{0; 1\})$. نعرف $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ بالطريقة التالي:

$$\forall n \in \mathbb{N}, x \in J_{n;k} = \left[\frac{k}{2^n}, \frac{k+1}{2^n} \right], f_n(x) = f\left(\frac{k}{2^n}\right).$$

إذن لدينا, لكل $x \in J_{n;k}$ و $n \in \mathbb{N}$

$$|f(x) - f_n(x)| = |f(x) - f(\frac{k}{2^n})| \leq \sup_{|x-y| \leq 1/2^n} |f(x) - f(y)| = w_f(\frac{1}{2^n})$$

و $w_f(\frac{1}{2^n})$ هي وحدة قياس لإستمرارية المنتظمة ل f : مستمرة على $[0, 1[$ إذن مستمرة بانتظام على هذه القطعة وفقا لنظرية هين وبالتالي:

$$\forall \varepsilon > 0, \exists (x; y) \in [0, 1]^2, |x - y| < \delta \implies |f(x) - f(y)| < \varepsilon.$$

ثم

$$\forall \delta > 0, \exists N \in \mathbb{N}, \forall n \geq N, \frac{1}{2^n} \leq \delta$$

إذن

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N}, \forall n \geq N \sup_{|x-y| \leq 1/2^n} |f(x) - f(y)| = w_f(\frac{1}{2^n}) \leq \varepsilon.$$

وأخيرا:

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N}, \|f(x) - f_n(x)\| \leq \varepsilon$$

وما ينهي البرهان أن المعادلات التكاملية الثنائية السليمة كثيفة في الدوال المستمرة على المجال $[0, 1[$

للمعيار $\|\cdot\|_\infty$ إذن من باب أولى للمعيار حيث $\|\cdot\|_2$ على $L^2([0, 1[)$. هذا ينتج من اللامساواة التالية, $f \in C^0([0, 1[)$,

$$\|f\|_2 = \left(\int f(x)^2 dx \right)^{1/2} \leq \|f\|_\infty.$$

وأخير نستعمل كثافة في دوال المستمرة في $L^2([0, 1[)$ للمعيار $\|\cdot\|_2$ نستنتج بعلاقة التعدي لكثافة أن المعادلات التكاملية الثنائية السليمة كثيفة في L^2 لنفس المعيار, إذن فالمعادلات التكاملية السليمة كثيفة في $L^2([0, 1[)$.

6.1 تابع التقريب لدوال هار في البعد الأول

لدينا دالة $f(t)$ معرفة على المجال $L^2([0, 1[)$ نشرها بإستعمال دوال هار على الشكل التالي:

$$g(t) = \sum_{r=0}^{k-1} a_r RH(r, t) \quad (5.1)$$

إن المعاملات تعطى بالعلاقة حيث $r = 0, 1, 2, \dots$

$$a_r = \frac{\langle f(t), RH(r; t) \rangle}{\langle RH(r; t), RH(r; t) \rangle} = 2^i \int_0^1 f(t) RH(r; t) dt,$$

حيث

$$r = 2^i + j - 1, i = 1, 2, \dots, j = 1, 2, \dots, 2^i.$$

لدينا $r = 0$ لأن $i = j = 0$. إن السلسلة السابقة تحوي عدد غير منته من الحدود ، لذا فنحن بحاجة إلى عدد منته من أجل الحسابات من أجل ذلك نأخذ k من الحدود حيث $k = 2^{\alpha+1}$ و منه نقرب الدالة على النحو التالي :
نضع

$$g(t) = \sum_{r=0}^{k-1} a_r RH(r, t)$$

ثم نحسب الخطأ التقريبي:

$$\begin{aligned} \|f - g\|_{L^2}^2 &= \left\| f - \sum_{r=0}^{k-1} a_r RH(r, t) \right\|_{L^2}^2 \\ &= \left\| \sum_{r=k}^{\infty} a_r RH(r, t) \right\|_{L^2}^2 \\ &\leq \sum_{r=k}^{\infty} |a_r|^2 \left\| RH(r, t) \right\|_{L^2}^2 \\ &= \sum_{r=k}^{\infty} |a_r|^2 \\ &\sim \sum_{r=k}^{\infty} 2^{-r} \sim 2^{-k} = \mathcal{O}(2^{-k}) \end{aligned}$$

$$f(t) = \sum_{r=0}^{K-1} a_r RH(r; t) = A^T \phi(t) \quad (6.1)$$

معاملات RH في كل مستوى هو r حيث $i = 0, 1, \dots, \alpha$ ومنه نقرب كل الدالة على النحو التالي:

$$f(t) \simeq \sum_{r=0}^{K-1} a_r RH(r; t) = A^T \phi(t) \quad (7.1)$$

حيث $\dots, 2, 1, \alpha = 2^{\alpha+1}; k$ نقول أن A الشعاع المعامل لها يعرف:

$$A = [a_0, a_1, a_2, \dots, a_{K-1}]^T \quad (8.1)$$

$\phi(t)$ والشعاع دوال هار المحسنة:

$$\phi(t) = [h_0, h_1, h_2, \dots, h_{K-1}]^T \quad (9.1)$$

حيث

$$h_r = RH(r; t), r = 1, 2, 3, \dots, K - 1$$

نستطيع كتابة مصفوفة باستعمال نيوتن كوتس:

$$\left[\phi\left(\frac{1}{2K}\right), \phi\left(\frac{3}{2K}\right), \phi\left(\frac{5}{2K}\right), \dots, \phi\left(\frac{2K-1}{2K}\right) \right] = \hat{\Phi}_{k \times k} \quad (10.1)$$

الفصل الثاني

المصفوفة العمليات لدوال هار

قائمة المحتويات

20	1.2	مقدمة
20	2.2	المصفوفات العمليات لدوال هار ذات المتغير الواحد
25	3.2	تابع التقريب لدوال هار في البعد الثاني

1.2 مقدمة

إن طريقة هار تستند إلى استخدام المصفوفات التنفيذية والمصفوفة التنفيذية لتكامل لدوال هار المحسنة ذات متغير أو متغيرين لحل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية.

2.2 المصفوفات العمليات لدوال هار ذات المتغير الواحد

1.2.2 مصفوفة هار

[1]

تعريف 4. مصفوفة هار $\hat{\Phi}_{k \times k}$ معرفة على الشكل التالي:

(1.2)

$$\left\{ \hat{\Phi}_{k \times k} = \begin{bmatrix} \hat{\Phi}_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}} \otimes [1, 1] \\ I_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}} \otimes [1, -1] \end{bmatrix} \right.$$

$$\hat{\Phi}_{1 \times 1} = 1$$

حيث $I_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}}$ مصفوفة الوحدة و \otimes جداء كرونكر برهان إذا كانت $k = 2$ تصبح لدينا

$$\hat{\Phi}_{2 \times 2} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \otimes [1, 1] \\ 1 \otimes [1, -1] \end{bmatrix}$$

$$\hat{\Phi}_{2 \times 2} = \begin{bmatrix} \Phi_{1 \times 1} \otimes [1, 1] \\ I_{1 \times 1} \otimes [1, -1] \end{bmatrix}$$

إذا كانت $k = 4$ فتصبح

$$\hat{\Phi}_{4 \times 4} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \otimes [1, 1] \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \otimes [1, -1] \end{bmatrix}$$

$$\hat{\Phi}_{4 \times 4} = \begin{bmatrix} \hat{\Phi}_{2 \times 2} \otimes [1, 1] \\ I_{2 \times 2} \otimes [1, -1] \end{bmatrix}$$

تعريف 5. نرسم $H(n-1)$ مصفوفة هار ذات البعد $2^n \times 2^n$ نعرف مايلي

$$H(n) = \begin{bmatrix} H_{n-1} \otimes [1, 1] \\ I_{n-1} \otimes [1, -1] \end{bmatrix}$$

$H(0) = [1]$ هي مصفوفة ذات البعد $2^{n-1} \times 2^{n-1}$ و \otimes جداء كرونكر

مصفوفة هار تحتوي على كثير من الأصفار نوضح

La matrice de Haar	le nombre d'éléments	le nombre des zéro	Pourcentage des zéro
$\Phi_{8 \times 8}$	64	32	50%
$\Phi_{16 \times 16}$	256	176	68.75%
$\Phi_{32 \times 32}$	1024	832	81.25%
$\Phi_{64 \times 64}$	4096	3648	89.06%
$\Phi_{128 \times 128}$	16384	15360	93.75%
$\Phi_{256 \times 256}$	65536	63232	96.48%

2.2.2 مقلوب مصفوفة هار

من أجل حساب مقلوب $\hat{\Phi}_{k \times k}$ مصفوفة هار نطبق العبارة التالية:

$$\hat{\Phi}_{k \times k}^{-1} = \frac{1}{K} \hat{\Phi}_{k \times k}^T \text{diag}(1, 1, 2, 2, \underbrace{2^2 \dots 2^2}, \underbrace{2^3 \dots 2^3}, \dots, \underbrace{\frac{k}{2} \dots \frac{k}{2}}) = \frac{1}{K} \hat{\Phi}_{k \times k}^T Q_{k \times k} \quad (2.2)$$

حيث

$$Q_{k \times k} = \begin{bmatrix} I_2 & \cdot & \cdot & 0 \\ \cdot & 2I_2 & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & \cdot & \cdot & 2^{P-1}I_{2^{P-1}} \end{bmatrix}$$

أو $P = \log_2 k$

برهان: إذا كانت $k = 2$ يعني:

$$\hat{\Phi}_{2 \times 2} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

ومقلوب مصفوفة هو

$$\hat{\Phi}_{2 \times 2}^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \hat{\Phi}_{2 \times 2}^T \text{diag}(1, 1)$$

إذا كانت $k = 4$

$$\hat{\Phi}_{4 \times 4} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

مقلوب $\hat{\Phi}_{4 \times 4}^{-1}$

$$\hat{\Phi}_{4 \times 4}^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{-1}{2} & 0 \\ \frac{1}{4} & \frac{-1}{4} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} & \frac{-1}{4} & 0 & \frac{-1}{2} \end{bmatrix}$$

$$\frac{1}{4} \hat{\Phi}_{4 \times 4}^T \text{diag}(1, 1, 2, 2) = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{-1}{2} & 0 \\ \frac{1}{4} & \frac{-1}{4} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} & \frac{-1}{4} & 0 & \frac{-1}{2} \end{bmatrix}$$

من (3.2) و(4.2)

$$\frac{1}{4}\Phi_{4 \times 4}^T = \frac{1}{4}\hat{\Phi}_{4 \times 4}^T \text{diag}(1, 1, 2, 2)$$

تعريف 6. $H^{-1}(n)$ هو مقلوب مصفوفة هار في البعد $2^n \times 2^n$ ويعرف بـ:

$$H^{-1}(n) = 1/2 \left[H^{-1}(n-1) \otimes \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, I(n-1) \otimes \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \right]$$

حلها باستعمال برنامج الماتلاب

حساب مقلوب مصفوفة هار ذات البعد $2^7 = 128$ تعطى المصفوفة $H^{-1} = [1]$

$$A=[1]$$

$$Z=[1;1]$$

$$C=[1;-1]$$

$$A1 = 1/2 * [\text{kron}(A,Z), \text{kron}(\text{eye}(1),C)]$$

$$A2 = (1/2) * [\text{kron}(A1,Z), \text{kron}(\text{eye}(2),C)]$$

$$A3 = (1/2) * [\text{kron}(A2,Z), \text{kron}(\text{eye}(4),C)]$$

$$A4 = (1/2) * [\text{kron}(A3,Z), \text{kron}(\text{eye}(8),C)]$$

$$A5 = (1/2) * [\text{kron}(A4,Z), \text{kron}(\text{eye}(16),C)]$$

$$A6 = (1/2) * [\text{kron}(A5,Z), \text{kron}(\text{eye}(32),C)]$$

$$H = (1/2) * [\text{kron}(A6,Z), \text{kron}(\text{eye}(64),C)]$$

3.2.2 شعاع معاملات دوال هار

يعرف شعاع معاملات دوال هار بـ:

$$\left[f\left(\frac{1}{2K}\right), f\left(\frac{3}{2K}\right), f\left(\frac{5}{2K}\right), \dots, f\left(\frac{2K-1}{2K}\right) \right] = A^T \hat{\Phi}_{k \times k}$$

ومنه نجد :

$$A^T = \left[f\left(\frac{1}{2K}\right), f\left(\frac{3}{2K}\right), f\left(\frac{5}{2K}\right), \dots, f\left(\frac{2K-1}{2K}\right) \right] \hat{\Phi}_{k \times k}^{-1}$$

مثال 1.2.2. لتكن العبارة التالية: $f(t) = t^2, 0 \leq t < 1$ معرفة على المجال $L^2[0, 1[$ حيث $k = 4$ نجد

$$\left[f\left(\frac{1}{8}\right), f\left(\frac{3}{8}\right), f\left(\frac{5}{8}\right), f\left(\frac{7}{8}\right) \right] = \left[\frac{1}{64}, \frac{9}{64}, \frac{25}{64}, \frac{49}{64} \right] \quad (7.2)$$

لدينا الشعاع: A^T

$$\Phi_{4 \times 4} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

ومن جهة أخرى لدينا:

$$\Phi_{4 \times 4}^{-1} = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$A^T = \left[\frac{1}{64}, \frac{9}{64}, \frac{25}{64}, \frac{49}{64} \right] \times \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 2 & 2 & 4 & 0 \\ 2 & 2 & -4 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 4 \\ 2 & -2 & 0 & -4 \end{bmatrix} = \frac{1}{512} [168, -128, -32, -96]$$

إذن شعاع معاملات هار كالتالي:

$$A^T = [0.320, -0.25, 0, -0.1875] \quad (8.2)$$

حساب شعاع بإستعمال برنامج المطلب

$$a=0.125 :0.25 :1$$

$$\text{for } n=1 :4$$

$$h(n)= a(n).^*a(n)$$

end

$$A=[1]$$

$$Z=[1 ;1]$$

$$C=[1 ;-1]$$

$$A1 =1/2*[kron(A,Z),kron(\text{eye}(1),C)]$$

$$A2 =(1/2)*[kron(A1,Z),kron(\text{eye}(2),C)]$$

$$F=h*A2$$

3.2 تابع التقريب لدوال هار في البعد الثاني

نعرف دوال هار في البعد الثاني ب $h_{rv}(t, s) = RH(r, t) \times RH(v, t)$ حيث كل دالة $k(t, s)$ معرفة بمتغيرين مستقلين $\in L^2([0, 1[\times [0, 1[)$ ومنه تقريب $k(t, s)$ كالتالي

$$k(t, s) = \sum_{r=0}^{k-1} \sum_{v=0}^{k-1} h_{rv} RH(r, t) RH(v, s) \quad (9.2)$$

حيث

$$h_{vs} = 2^{i+n} \int_0^1 \int_0^1 k(t, s) h_r(t) h_v(s) dt ds,$$

لدينا

$$n = 1, 2, 3, \dots, \alpha \quad i = 1, 2, 3, \dots, \alpha$$

حيث

$$RH(r, t) = h_r(t)$$

$$k(t, s) = \phi^T(t)H\phi(s) \quad (10.2)$$

ولدينا

$$H = (\Phi_{k \times k}^{-1})^T \hat{H} \Phi_{k \times k}^{-1}$$

$$\hat{H} = (h_{vs})_{k \times k}^T \quad (11.2)$$

نوجد h_{ij} بـ

$$h_{ij} = \frac{\langle RH(i, t), \langle k(t, s), RH(j, s) \rangle \rangle}{\langle RH(i, t), RH(i, t) \rangle \langle RH(j, t), RH(j, t) \rangle}$$

$$H = (\Phi_{k \times k}^{-1})^T H \Phi_{k \times k}^{-1} \quad (12.2)$$

والمصفوفة \hat{H} تعرف

$$\hat{H} = (\hat{h}_{lp})_{k \times k} \quad (13.2)$$

$$(\hat{h}_{lp}) = k \left(\frac{2l-1}{2k}, \frac{2p-1}{2k} \right), p, l = 1, 2, \dots, k.$$

مثال 1.3.2. لتكن $k_1 : [0, 1) \times [0, 1) \rightarrow R$ حيث $k_1(t, s) = e^{ts}$. لإيجاد H_1 نحسب

\hat{H}_1 نختار $k = 8$

$$\hat{H}_1 = (\hat{h}_{lp})_{8 \times 8} = (e^{\frac{2l-1}{16} \times \frac{2p-1}{16}})_{8 \times 8}, p, l = 1, 2, \dots, k.$$

$$\hat{H}_1 = \begin{bmatrix} 1.0039 & 1.0118 & 1.0197 & 1.0277 & 1.0358 & 1.0439 & 1.0521 & 1.0603 \\ 1.0118 & 1.0358 & 1.0603 & 1.0855 & 1.1112 & 1.1376 & 1.1646 & 1.1922 \\ 1.0197 & 1.0603 & 1.1026 & 1.1465 & 1.1922 & 1.2397 & 1.2891 & 1.3404 \\ 1.0277 & 1.0855 & 1.1465 & 1.2110 & 1.2790 & 1.3509 & 1.4268 & 1.5071 \\ 1.0358 & 1.1112 & 1.1922 & 1.2790 & 1.3722 & 1.4721 & 1.5794 & 1.6944 \\ 1.0439 & 1.1376 & 1.2397 & 1.3509 & 1.4721 & 1.6042 & 1.7482 & 1.9051 \\ 1.0521 & 1.1646 & 1.2891 & 1.2868 & 1.5794 & 1.7482 & 1.9351 & 2.1420 \\ 1.0603 & 1.1922 & 1.3404 & 1.5071 & 1.6944 & 1.9051 & 2.1420 & 2.4083 \end{bmatrix}.$$

حيث

$$H_1 = (\hat{\Phi}_{8 \times 8}^{-1}) \hat{H} \hat{\Phi}_{8 \times 8}^{-1}$$

نجد

$$H_1 = \begin{bmatrix} 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ -0.1773 & 0.1033 & 0.0401 & 0.0645 & 0.0177 & 0.0226 & 0.0286 & 0.0361 \\ -0.0741 & 0.0401 & 0.0177 & 0.0226 & 0.0083 & 0.0094 & 0.0106 & 0.0120 \\ -0.1046 & 0.0645 & 0.0226 & 0.0434 & 0.0094 & 0.0133 & 0.0184 & 0.0252 \\ -0.0340 & 0.0177 & 0.0083 & 0.0094 & 0.0040 & 0.0043 & 0.0046 & 0.0048 \\ -0.0403 & 0.0226 & 0.0094 & 0.0133 & 0.0043 & 0.0051 & 0.0061 & 0.0072 \\ -0.0478 & 0.0286 & 0.0106 & 0.0148 & 0.0046 & 0.0061 & 0.0080 & 0.0105 \\ -0.0570 & 0.0361 & 0.0120 & 0.0252 & 0.0048 & 0.0072 & 0.0105 & 0.0149 \end{bmatrix}$$

مثال 2.3.2. لتكن $k(t, s)_2 = \sin(4\pi t + 2\pi s)$ حيث $(t, s) \in [0, 1) \times [0, 1)$ لإيجاد

H_2 نحسب \hat{H}_2 نختار $k = 8$

$$\hat{H}_2 = (\hat{h}_{lp})_{8 \times 8} = \left(\sin \left(4\pi \frac{2l-1}{16} + 2\pi \frac{2p-1}{16} \right) \right)_{8 \times 8}, p, l = 1, 2, \dots, k.$$

$$\hat{H}_2 = \begin{bmatrix} 0.9239 & 0.9239 & 0.3827 & -0.3827 & -0.9239 & -0.9239 & -0.3827 & 0.3827 \\ 0.3827 & -0.3827 & -0.9239 & -0.9239 & -0.3827 & 0.3827 & 0.9239 & 0.9239 \\ -0.9239 & 1.0603 & 1.1026 & 1.1465 & 1.1922 & 1.2397 & 1.2891 & 1.3404 \\ -0.3827 & 0.3827 & 0.9239 & 0.9239 & 0.3827 & 1.3509 & -0.9239 & -0.9239 \\ 0.9239 & 0.9239 & -0.3827 & -0.3827 & -0.9239 & -0.9239 & -0.3827 & 0.3827 \\ 0.9239 & -0.3827 & -0.9239 & -0.9239 & -0.3827 & 0.3827 & 0.9239 & 0.9239 \\ -0.9239 & -0.9239 & -0.3827 & 0.3827 & 0.9239 & 0.9239 & 0.3827 & -0.3827 \\ -0.3827 & 0.3827 & 0.9239 & 0.9239 & 0.382 & -0.3827 & -0.9239 & -0.9239 \end{bmatrix}$$

من المعادلة (13.2)

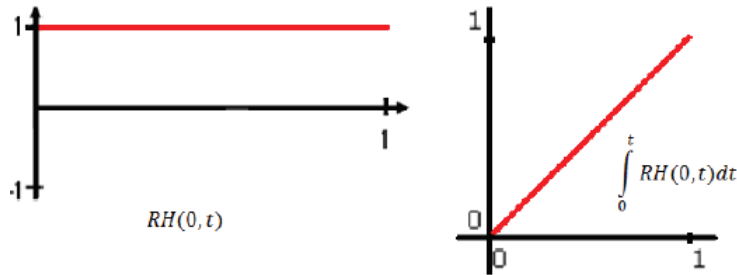
$$H_2 = (\hat{\Phi}_{8 \times 8}^{-1}) \hat{H} \hat{\Phi}_{8 \times 8}^{-1}$$

نجد

$$H_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.4619 & -0.4619 & 0.1913 & 0.1913 & -0.4619 & -0.4619 \\ 0 & 0 & 0.4619 & -0.4619 & -0.1913 & 0.1913 & -0.1913 & -0.1913 \\ 0 & 0.4619 & 0 & 0 & -0.1913 & 0.1913 & 0.1913 & -0.1913 \\ 0 & -0.4619 & 0 & 0 & 0.1913 & -0.1913 & -0.1913 & 0.1913 \\ 0 & -0.4619 & 0 & 0 & -0.1913 & 0.1913 & 0.1913 & -0.1913 \\ 0 & -0.4619 & 0 & 0 & 0.1913 & -0.1913 & -0.1913 & 0.1913 \end{bmatrix}$$

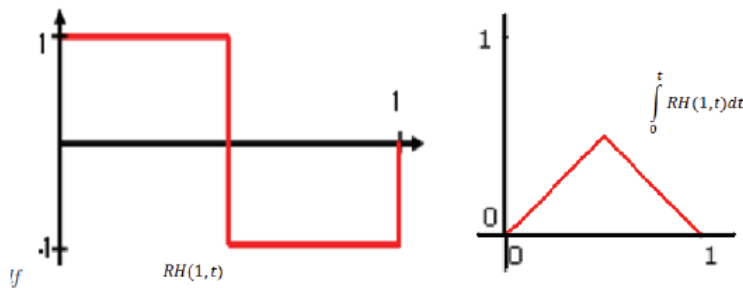
1.3.2 تكامل دوال هار

$$RH(0, t) = 1, 0 \leq t < 1 \implies \int_0^t RH(0, x) dx = t, 0 \leq t < 1 \quad (14.2)$$



شكل 1.2: تمثيل $RH(0, t)$ حالة هار وتكاملها

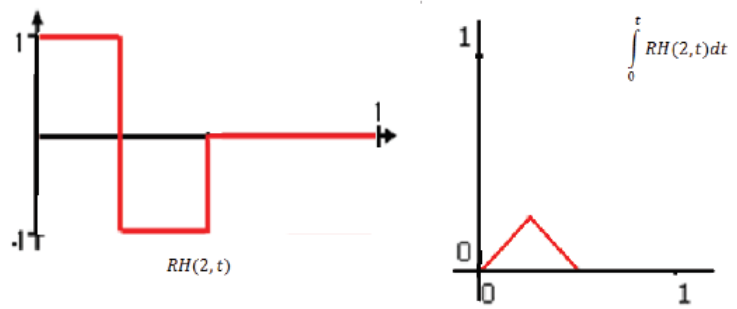
$$RH(1, t) = \begin{cases} 1 & , 0 \leq t < \frac{1}{2} \\ -1 & , \frac{1}{2} \leq t < 1 \\ 0 & , \text{ailleurs} \end{cases} \implies \int_0^t RH(1, x) = \begin{cases} t & , 0 \leq t < \frac{1}{2} \\ 1 - t & , \frac{1}{2} \leq t < 1 \end{cases} \quad (15.2)$$



شكل 2.2: تمثيل $RH(1, t)$ حالة هار وتكاملها

(16.2)

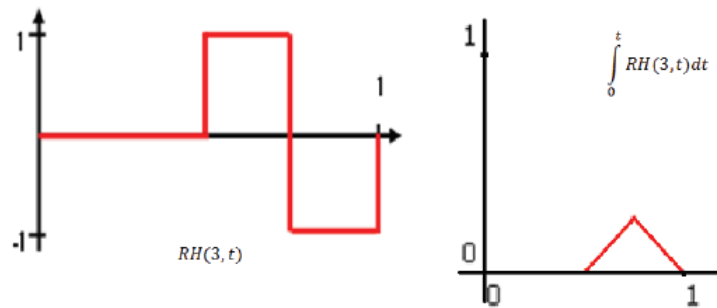
$$RH(2, t) = \begin{cases} 1 & , 0 \leq t < \frac{1}{4} \\ -1 & , \frac{1}{4} \leq t < \frac{1}{2} \\ 0 & , \text{ailleurs} \end{cases} \implies \int_0^t RH(2, x) = \begin{cases} t - \frac{1}{4} & , 0 \leq t < \frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} - t & , \frac{1}{4} \leq t < \frac{1}{2} \end{cases}$$



شكل 3.2: تمثيل $RH(2, t)$ حالة هار وتكاملها

(17.2)

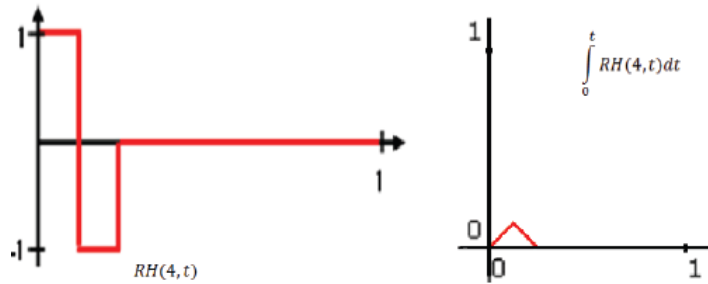
$$RH(3, t) = \begin{cases} 1 & , \frac{1}{2} \leq t < \frac{3}{4} \\ -1 & , \frac{3}{4} \leq t < 1 \\ 0 & , \text{ailleurs} \end{cases} \implies \int_0^t RH(3, x) = \begin{cases} t - \frac{1}{2} & , \frac{1}{2} \leq t < \frac{3}{4} \\ 1 - t & , \frac{3}{4} \leq t < 1 \end{cases}$$



شكل 4.2: تمثيل $RH(3, t)$ حالة هار وتكاملها

(18.2)

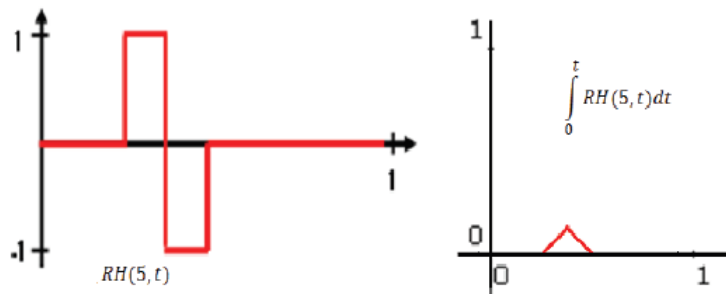
$$RH(4, t) = \begin{cases} 1 & , 0 \leq t < \frac{1}{8} \\ -1 & , \frac{1}{8} \leq t < \frac{1}{4} \\ 0 & , \text{ailleurs} \end{cases} \implies \int_0^t RH(4, x) = \begin{cases} t & , 0 \leq t < \frac{1}{8} \\ \frac{1}{4} - t & , \frac{1}{8} \leq t < \frac{1}{4} \\ 0 & , \text{ailleurs} \end{cases}$$



شكل 5.2: تمثيل $RH(4, t)$ حالة هار وتكاملها

(19.2)

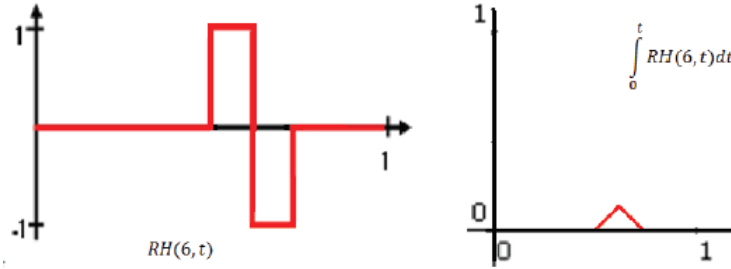
$$RH(5, t) = \begin{cases} 1 & , \frac{1}{4} \leq t < \frac{3}{8} \\ -1 & , \frac{3}{8} \leq t < \frac{1}{2} \\ 0 & , \text{ailleurs} \end{cases} \implies \int_0^t RH(5, x) = \begin{cases} t - \frac{1}{4} & , \frac{1}{4} \leq t < \frac{3}{8} \\ \frac{1}{2} - t & , \frac{3}{8} \leq t < \frac{1}{2} \\ 0 & , \text{ailleurs} \end{cases}$$



شكل 6.2: تمثيل $RH(5, t)$ حالة هار وتكاملها

(20.2)

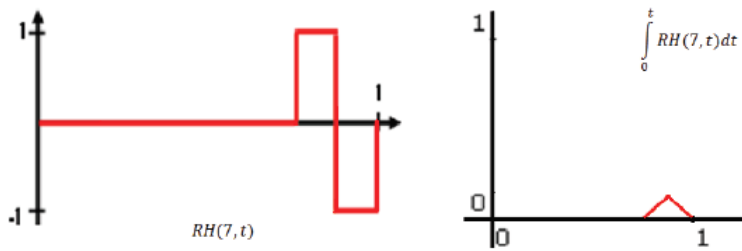
$$RH(6, t) = \begin{cases} 1 & , \frac{1}{2} \leq t < \frac{5}{8} \\ -1 & , \frac{5}{8} \leq t < \frac{3}{4} \\ 0 & , \text{ailleurs} \end{cases} \implies \int_0^t RH(6, x) = \begin{cases} t - \frac{1}{2} & , \frac{1}{2} \leq t < \frac{5}{8} \\ \frac{3}{4} - t & , \frac{5}{8} \leq t < \frac{3}{4} \end{cases}$$



شكل 7.2: تمثيل $RH(6, t)$ حالة هار وتكاملها

(21.2)

$$RH(7, t) = \begin{cases} 1 & , \frac{3}{4} \leq t < \frac{7}{8} \\ -1 & , \frac{7}{8} \leq t < 1 \\ 0 & , \text{ailleurs} \end{cases} \implies \int_0^t RH(7, x) = \begin{cases} t - \frac{3}{4} & , \frac{3}{4} \leq t < \frac{7}{8} \\ 1 - t & , \frac{7}{8} \leq t < 1 \end{cases}$$



شكل 8.2: تمثيل $RH(7, t)$ حالة هار وتكاملها

في الحالة العامة تكامل دوال هار يعرف:

$$RH(r, t) = \begin{cases} 1 & , j_1 \leq t < j_{\frac{1}{2}} \\ -1 & , j_{\frac{1}{2}} \leq t < j_0 \\ 0 & , ailleurs \end{cases} \int_0^t RH(r, x) = \begin{cases} t - j_1 & , j_1 \leq t < j_{\frac{1}{2}} \\ j_0 - t & , j_{\frac{1}{2}} \leq t < j_0 \end{cases} \quad (22.2)$$

2.3.2 تقريبي لتكامل دوال هار

نختار الرتبة الرابعة إذن التكاملات الأربعة لدوال هار تعطى:

$$\int_0^1 RH(0, x) dx = t, 0 \leq t < \simeq \frac{1}{8} [1357]$$

لأن:

$$\int_0^1 RH(0, x) dx = t, 0 \leq a_0, RH(0; t) + a_1 RH(1; t) + a_2 RH(2; t) + a_3 RH(3; t)$$

حيث:

$$a_0 = 2^0 \int_0^1 t RH(0, x) dt = \int_0^1 t dt = \frac{1}{2} = \frac{4}{8}$$

$$a_1 = 2^1 \int_0^1 t RH(1, x) dt = \int_0^2 t dt - \int_{\frac{1}{2}}^1 t dt = \frac{-2}{8}$$

$$a_2 = 2^1 \int_0^1 t RH(2, x) dt = 2 \left(\int_0^{\frac{1}{4}} t dt - \int_1^{\frac{1}{2}} t dt \right) t = \frac{-1}{8}$$

$$a_3 = 2^1 \int_0^1 t RH(3, x) dt = 2 \left(\int_{\frac{1}{2}}^{\frac{3}{4}} t dt - \int_{\frac{3}{4}}^1 t dt \right) t = \frac{-1}{8}$$

وفي الأخير

$$t \simeq \frac{4}{8} [1, 1, 1, 1] + \frac{-2}{8} [1, 1, -1, -1] + \frac{-1}{8} [1, -1, 0, 0] + \frac{-1}{8} [0, 0, 1, -1]$$

$$t \simeq \frac{1}{8} [1, 3, 5, 7]$$

$$\int_0^t RH(1, x)dx = \left\{ \begin{array}{l} t, \quad 0 \leq t < \frac{1}{2} \\ 1-t, \quad \frac{1}{2} \leq t < 1 \end{array} \right\} \simeq \frac{1}{8}[1331]$$

لأن:

حيث $\int_0^t RH(1, x)dx \simeq a_0RH(0; t) + a_1RH(1; t) + a_2RH(2; t) + a_3RH(3; t)$

$$a_0 = \int_0^{\frac{1}{2}} t dt + \int_{\frac{1}{2}}^1 (1-t) dt = \frac{2}{8}$$

$$a_2 = 2^1 \left(\int_0^{\frac{1}{4}} t dt - \int_{\frac{1}{4}}^{\frac{1}{2}} t dt \right) = -\frac{1}{8} \quad a_1 = 2^0 \left(\int_0^{\frac{1}{2}} t dt + \int_{\frac{1}{2}}^1 (1-t) dt \right) = 0$$

$$a_3 = 2^1 \left(\int_{\frac{1}{2}}^{\frac{3}{4}} (1-t) dt - \int_{\frac{3}{4}}^1 (1-t) dt \right) = \frac{1}{8}$$

$$\int_0^t RH(1, x)dx \simeq \frac{2}{8}[1, 1, 1, 1] - \frac{1}{8}[1, -1, 0, 0] + \frac{1}{8}[0, 0, 1, -1]$$

$$\simeq \frac{1}{8}[1, 3, 3, 1]$$

وبنفس الطريقة يحسب تقريب تكامل التالي:

$$\int_0^t RH(2, x)dx = \left\{ \begin{array}{l} t, \quad 0 \leq t < \frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} - t, \quad \frac{1}{4} \leq t < \frac{1}{2} \end{array} \right\} \simeq \frac{1}{8}[1300]$$

$$\int_0^t RH(3, x)dx = \left\{ \begin{array}{l} t - \frac{1}{2}, \quad \frac{1}{2} \leq t < \frac{3}{4} \\ 1-t, \quad \frac{3}{4} \leq t < 1 \end{array} \right\} \simeq \frac{1}{8}[0011]$$

وتكامل شعاع دوال هار يجد كالتالي :

$$(23.2) \int_0^t \Phi_4(x)dx \simeq \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 & 7 \\ 1 & 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

3.3.2 المصفوفة التنفيذية لتكامل

تكامل شعاع دوال هار $\Phi(t)$ يمكن نشرها بسلسلة هار كيلي:

$$\int_0^t \Phi(x) = P\Phi(t) \quad (24.2)$$

حيث $P = P_{k \times k}$ تسمى المصفوفة التنفيذية لتكامل كما يمكن تعريفها كمايلي:

$$P_{k \times k} = \langle \int_0^t \Phi(x), \Phi(t) \rangle = \int_0^1 \int_0^t \Phi(x)\Phi(t) dx dt \quad (25.2)$$

نستنتج المصفوفة P_k

$$P_{k \times k} = \left[\int_0^t \Phi(x) dx \right] \hat{\Phi}_{k \times k}^{-1} \quad (26.2)$$

في الحالة العامة إذا كانت من الرتبة $k = 2^i$ حيث j عدد صحيح موجب , المصفوفة P_m تعرف كالتالي:

$$P_{k \times k} = \frac{1}{2k} \begin{bmatrix} 2kP_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}} & -\hat{\Phi}_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}} \\ \hat{\Phi}_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}}^{-1} & 0 \end{bmatrix} \text{ و}$$

$$\hat{\Phi}_{k \times k}^{-1} = [1], P_{1 \times 1} = [\frac{1}{2}], \hat{\Phi}_{k \times k}^{-1}$$

$$\hat{\Phi}_{k \times k}^{-1} = \left(\frac{1}{k}\right) \hat{\Phi}_{k \times k}^t \text{diag}(1, 1, 2, 2, 2^2, \dots, 2^2, 2^3, \dots, 2^3, \dots, 2^k, \dots, 2^k)$$

برهان :

إذا كان $k = 2$ يعني :

$$\Phi_2 = [h_0, h_1]^t$$

$$a_0 = 2^0 \int_0^1 tRH(0, t) dt = \int_0^1 t dt = \frac{1}{2} = \frac{4}{8}$$

$$a_1 = 2^0 \int_0^1 tRH(1, t) dt = \int_0^{\frac{1}{2}} t dt - \int_{\frac{1}{2}}^1 t dt = \frac{-2}{8}$$

$$\int_0^t = a_0RH(0, t) + a_1RH(1, t) = \frac{1}{2}[1, 1] - \frac{1}{4}[1, -1]$$

$$a_0 = \int_0^{\frac{1}{2}} t dt + \int_{\frac{1}{2}}^1 (1-t) dt = \frac{2}{8}$$

$$a_1 = 2^0 \left(\int_0^{\frac{1}{2}} t dt + \int_{\frac{1}{2}}^1 (1-t) dt \right) = 0$$

$$\int_0^t RH(1, t) = \frac{1}{4}[1, 1]$$

$$\int_0^t \Phi_2(x) dx \simeq \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = P_{2 \times 2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$P_{2 \times 2} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \times \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$P_{2 \times 2} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{2 \times 2} \begin{bmatrix} 2 \times 2 \times P_1 & -\Phi_{1 \times 1} \\ \Phi_{1 \times 1} & 0 \end{bmatrix}$$

إذا كانت $k = 4$ نجد:

$$\int_1^t \Phi_4(x) dx \simeq \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 & 7 \\ 1 & 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\hat{\Phi}_{4 \times 4} = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow \hat{\Phi}_{4 \times 4}^{-1} = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 2 & 2 & 4 & 0 \\ 2 & 2 & -4 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 4 \\ 2 & -2 & 0 & -4 \end{bmatrix} \quad \text{حيث}$$

$$P_{4 \times 4} = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 2 & 2 & 4 & 0 \\ 2 & 2 & -4 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 4 \\ 2 & -2 & 0 & -4 \end{bmatrix} \times \frac{1}{8} \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & -\frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} & 0 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 4 & -2 & -1 & -1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{حساب } P_{k \times k}$$

$$P_{4 \times 4} = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 2 \times 4 \times \begin{bmatrix} 1/2 & -1/4 \\ 1/4 & 0 \end{bmatrix} & - \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & -1/2 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \end{bmatrix} = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 2 \times 4 P_{2 \times 2} & -\hat{\Phi}_{2 \times 2} \\ \hat{\Phi}_{k \times k}^{-1} & 0 \end{bmatrix}$$

4.3.2 المصفوفة الناتجة عن تكامل شعاعين لدوال هار

قضية 1.3.2. المصفوفة الناتجة عن تكامل شعاعين لدوال هار تعطى بالشكل التالي:

$$\int_0^1 \phi(t) \phi^t(t) dt = D \quad (27.2)$$

و D مصفوفة قابلة للقلب تعطى بالشكل التالي:

$$D = \text{diag} \left(1, 1, 2, 2, \underbrace{\frac{1}{2^2}, \dots, \frac{1}{2^2}}_{2^2}, \underbrace{\frac{1}{2^3}, \dots, \frac{1}{2^3}}_{2^3}, \dots, \underbrace{\frac{1}{2^k}, \dots, \frac{1}{2^k}}_{2^k} \right)$$

برهان:

إذا كانت $k = 1$

$$\int_0^1 h_0(t)h_0(t)dt = 1 \text{ نجد}$$

إذا كانت $k = 2$ لدينا $\Phi_2(t) = [h_0(t), h_1(t)]^t$

$$\int_0^1 \Phi_2(t)\Phi_2^t(t)dt = \begin{bmatrix} \int_0^1 h_0^2 dt & \int_0^1 h_0(t) \times h_1(t) dt \\ \int_0^1 h_1(t)h_0(t)dt & \int_0^1 h_1^2(t)dt \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \text{diag}(1, 1)$$

إذا كانت

$k = 2^2 = 4, \Phi_4(t) = [h_0(t), h_1(t), h_2(t), h_3(t)]^t$

$$\Phi_4(t)\Phi_4^t(t) = \begin{bmatrix} h_0(t) \\ h_1(t) \\ h_2(t) \\ h_3(t) \end{bmatrix} \times [h_0(t), h_1(t), h_2(t), h_3(t)]$$

$$= \begin{bmatrix} h_0^2(t) & h_0(t)h_1(t) & h_0(t)h_2(t) & h_0(t)h_3(t) \\ h_1(t)h_0(t) & h_1^2(t) & h_1(t)h_2(t) & h_1(t)h_3(t) \\ h_1(t)h_0(t) & h_0(t)h_1(t) & h_2^2(t) & h_2(t)h_3(t) \\ h_3(t)h_0(t) & h_3(t)h_1(t) & h_3(t)h_2(t) & h_3^2(t) \end{bmatrix}$$

$$\int_0^1 \Phi_4(t)\Phi_4^t(t)dt = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2^{-1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2^{-1} \end{bmatrix} = \text{diag}[1, 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$$

إذا كانت $k = 2^3 = 8$ يصبح $\Phi_8 = [h_0(t), h_1(t), \dots, h_7(t)]$

$$\int_0^1 \Phi_8(t)\Phi_8^t(t)dt = \text{diag} \left(1, 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \underbrace{\frac{1}{2^2}, \frac{1}{2^2}, \frac{1}{2^2}, \frac{1}{2^2}}_{2^2}, \dots, \underbrace{\frac{1}{2^3}, \dots, \frac{1}{2^3}}_{2^3}, \dots, \underbrace{\frac{1}{2^{\alpha-1}}, \dots, \frac{1}{2^{\alpha-1}}}_{\alpha-1} \right)$$

في الحالة العامة إذا كانت $k = 2^\alpha$

$$\int_0^1 \Phi_k(t)\Phi_k^t(t)dt = \text{diag} \left[1, 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \underbrace{\frac{1}{2^2}, \frac{1}{2^2}, \frac{1}{2^2}, \frac{1}{2^2}}_{2^2}, \dots, \underbrace{\frac{1}{2^3}, \dots, \frac{1}{2^3}}_{2^3}, \dots, \underbrace{\frac{1}{2^{\alpha-1}}, \dots, \frac{1}{2^{\alpha-1}}}_{\alpha-1} \right]$$

إذا كانت $k = 2, 4, 8$ فإن التكامل $\int_0^1 \Phi_k(t)\Phi_k^t(t)dt$ يعرف كما يلي:

$$\int_0^1 \Phi_k(t) \Phi_k^t(t) dt = \begin{bmatrix} I_{2 \times 2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} I_{2 \times 2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{4} I_{4 \times 4} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{2}{k} I_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}} \end{bmatrix}$$

5.3.2 المصفوفة التنفيذية

تعريف 7. المصفوفة الناتجة عن جداء دالتي هار $\phi(t)$ و $\phi(t)^t$ نرمر لها بالرمز $\Psi_{k \times k}(t)$

$$\phi(t) \phi^t(t) = \Psi_{k \times k}(t) \quad (28.2)$$

6.3.2 المصفوفة الناتجة عن جداء دالتي هار المدسنة

نعرف جداء دالتي هار $RH(0, t), RH(q, t)$

$$RH(0, t) \times RH(q, t) = RH(0, t). q = 1, 2, 3, \dots, 7$$

إذا كانت دالتي هار $RH(u, t)$ و $RH(r, t)$ حيث $r < u$ نجد :

$$RH(u, t) RH(r, t) = \rho_{rv} h_u(t)$$

$$\rho_{uv} = RH(r, 2^n(m - 1/2)) = \begin{cases} 1 & 2^{-i}(j - 1) \leq m < 2^{n-i}(k - 1/2) \\ -1 & m < 2^{n-i}(k - 1/2) \leq m < 2^{n-i}j \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

حيث

$$\begin{cases} r = 2^i + j - 1 \\ u = 2^n + m - 1 \end{cases}$$

$$RH(r, t) RH(u, t) = \begin{cases} 1 & 2^{-i}(j - 1) \leq t < 2^{n-i}j \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

حيث $r = 2^i = j - 1$

المصفوفة الناتجة عن جداء شعاع و شعاعين لدالة هار المحسنة $\Psi_{k \times k}$ تعرف كالتالي :

$$\psi_{k \times k} = \begin{bmatrix} \psi_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}}(t) & H_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}}^{\times}(t) \\ H_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}}^{\times t}(t) & D_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}}^{\times}(t) \end{bmatrix} \quad (29.2)$$

حيث $\psi_{1 \times 1} = h_0$

$$H_{\left(\frac{k}{2}\right) \times \left(\frac{k}{2}\right)}^{\times}(t) = \Phi_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}} \text{diag}[h_{\frac{k}{2}}(t), h_{\frac{k}{2}+1}, \dots, h_{k-1}(t)]$$

$$D_{\left(\frac{k}{2}\right) \times \left(\frac{k}{2}\right)}^{\times}(t) = \text{diag} \left[\Phi^{-1}[h_0(t), h_1(t), \dots, h_{\frac{k}{2}-1}(t)]^T \right]^T$$

حيث
برهان :

لدينا $RH(r, t) = h_r(t)$ إذا كانت $k = 2$

$$h_0 \times h_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = h_0$$

$$h_0 \times h_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = h_1$$

$$h_1 \times h_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = h_1$$

$$h_1 \times h_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = h_0$$

$$\psi_{2 \times 2} = \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \end{bmatrix} \times [h_0 h_1] = \begin{bmatrix} h_0 & h_1 \\ h_1 & h_0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \psi_{1 \times 1}(t) & H_{1 \times 1}^{\times}(t) \\ H_{1 \times 1}^{* \times}(t) & D_{1 \times 1}^{\times}(t) \end{bmatrix}$$

حيث أن $D_{1 \times 1}^{\times}(t) = h_0$ $H_{1 \times 1}^{\times}(t) = h_1$, $\psi_{1 \times 1}(t) = h_0$,

إذا كانت $k = 4$

$$h_0 \times h_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = h_0$$

$$h_0 \times h_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} = h_1$$

$$h_0 \times h_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = h_2$$

$$h_0 \times h_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = h_0$$

$$h_1 \times h_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} = h_1$$

$$h_1 \times h_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = h_0$$

$$h_1 \times h_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = h_2$$

$$h_1 \times h_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} = -h_3$$

لدينا الضرب تبديلي

$$h_2 \times h_0 = h_0 \times h_2 = h_2$$

$$h_2 \times h_1 = h_1 \times h_2 = h_2$$

$$h_2 \times h_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \right) = \frac{h_0 + h_1}{2}$$

$$h_2 \times h_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = 0$$

$$h_3 \times h_0 = h_0 \times h_3 = h_0$$

$$h_3 \times h_1 = h_1 \times h_3 = -h_3$$

$$h_3 \times h_2 = h_2 \times h_3 = 0$$

$$h_3 \times h_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \right) = \frac{h_0 - h_1}{2}$$

في الأخير نجد:

$$\psi_{4 \times 4} = \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \\ h_2 \\ -h_3 \end{bmatrix} \times [h_0 h_1 h_2 h_3] = \begin{bmatrix} h_0 & h_1 & h_2 & h_3 \\ h_1 & h_0 & h_2 & h_3 \\ h_2 & h_2 & \frac{h_0+h_1}{2} & 0 \\ h_3 & -h_3 & 0 & \frac{h_0+h_1}{2} \end{bmatrix}$$

$$\psi_{4 \times 4} = \begin{bmatrix} \begin{bmatrix} h_0 & h_1 \\ h_1 & h_0 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} h_2 & h_3 \\ h_2 & -h_3 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} h_2 & h_2 \\ h_3 & -h_3 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} \frac{h_0+h_1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{h_0-h_1}{2} \end{bmatrix} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \psi_{2 \times 2} & H_{2 \times 2}^\times \\ H_{2 \times 2}^{\times T} & D_{2 \times 2}^\times \end{bmatrix}$$

7.3.2 المصفوفة الناتجة عن جداء شعاع هار ومصفوفة محسنة

تعريف 8. المصفوفة الناتجة عن جداء شعاع هار A مع مصفوفة المحسنة $\psi_{k \times k}(t)$ تعطى بشكل التالي:

$$\psi_{k \times k}(t)A = \tilde{A}_{k \times k}\phi(t) \quad (30.2)$$

حيث \tilde{A} مصفوفة ذات البعد $k \times k$

المصفوفة تعرف كالتالي:

$$\tilde{A}_{k \times k} = \begin{bmatrix} \tilde{A}_{(\frac{k}{2} \times \frac{k}{2})} & \tilde{H}_{(\frac{k}{2}) \times (\frac{k}{2})} \\ H_{(\frac{k}{2}) \times (\frac{k}{2})} & \tilde{D}_{(\frac{k}{2}) \times (\frac{k}{2})} \end{bmatrix} \quad (31.2)$$

حيث أن $\tilde{A}_{1 \times 1} = a_0$

$$\tilde{H}_{(\frac{k}{2}) \times (\frac{k}{2})} = \hat{\Phi}_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}} \text{diag}[a_{\frac{k}{2}}, a_{\frac{k}{2}+1}, \dots, a_{k-1}]$$

$$H_{(\frac{k}{2}) \times (\frac{k}{2})} = \text{diag}[a_{\frac{k}{2}}, a_{\frac{k}{2}+1}, \dots, a_{k-1}] \hat{\Phi}_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}}^{-1}$$

$$\tilde{D}_{(\frac{k}{2}) \times (\frac{k}{2})} = \left[[a_0, a_0, \dots, a_0] \cdot \hat{\Phi}_{\frac{k}{2} \times \frac{k}{2}} \right]$$

برهان : إذا كانت $k = 2$ يصبح $A = [a_0, a_1]^T$ حيث $\psi_{2 \times 2}(t) = \begin{bmatrix} h_0 & h_1 \\ h_1 & h_0 \end{bmatrix}$

حيث $\Phi_2(t) = \begin{bmatrix} h_0 & h_1 \\ h_1 & h_0 \end{bmatrix}$

$$\psi_{2 \times 2} A = \begin{bmatrix} h_0 & h_1 \\ h_1 & h_0 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h_0 a_0 + h_1 a_1 \\ h_1 a_0 + h_0 a_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_0 & a_1 \\ a_1 & a_0 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \end{bmatrix}$$

إذا كانت $k = 4$ يصبح $A = [a_0, a_1, a_2, a_3]^T$ و $\Phi(t) = \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix}$

$$\psi_{4 \times 4}(t) A = \begin{bmatrix} h_0 & h_1 & h_2 & h_3 \\ h_1 & h_0 & h_2 & -h_3 \\ h_2 & h_2 & \frac{h_0+h_1}{2} & 0 \\ h_3 & -h_3 & 0 & \frac{h_0-h_1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix}$$

$$\psi_{4 \times 4}(t) A = \begin{bmatrix} h_0 a_0 + h_1 a_1 + h_2 a_2 + h_3 a_3 \\ h_1 a_0 + h_0 a_1 + h_2 a_2 - h_3 a_3 \\ h_2 a_0 + h_2 a_1 + \frac{h_0+h_1}{2} a_2 \\ h_3 a_0 - h_3 a_1 - \frac{h_0-h_1}{2} a_3 \end{bmatrix}$$

$$\psi_{4 \times 4}(t) A = \begin{bmatrix} a_0 & a_1 & a_2 & a_3 \\ a_1 & a_0 & a_2 & -a_3 \\ a_2/2 & a_2/2 & a_0 + a_1 & 0 \\ a_3/2 & -a_3/2 & 0 & a_0 - a_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix}$$

$$\tilde{A}_{4 \times 4} = \begin{bmatrix} \tilde{A}_{2 \times 2} & \tilde{H}_{2 \times 2} \\ H_{2 \times 2} & \tilde{D}_{2 \times 2} \end{bmatrix}$$

الفصل الثالث

طريقة حل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية الخطية باستخدام دوال هار
المحسنة

قائمة المحتويات

45	1.3	مقدمة
45	2.3	حل معادلة التفاضلية التكاملية الخطية ذات متغير واحد بطريقة دوال هار المحسنة
47	3.3	أمثلة
	4.3	حل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية الخطية ذات متغير واحد بطريقة دوال هار
54		المحسنة
56	5.3	أمثلة

1.3 مقدمة

لقد تعددت طرق حل المعادلات التفاضلية التكاملية الخطية, سواء كانت تحليلية أو عددية, وسنهتم في هذا الفصل على طريقة هار والتي تتمثل بإستعمال الدوال هار المحسنة لحل جملة معادلات التفاضلية التكاملية الخطية والتي هي محل دراستنا.

2.3 حل معادلة التفاضلية التكاملية الخطية ذات متغير واحد بطريقة دوال هار المحسنة

[1]

في هذا الفصل سوف نحل المعادلات التفاضلية التكاملية ذات متغير واحد بطريقة دوال هار المحسنة
لتكن المعادلة الآتية

$$\begin{cases} q(t)y'(t) = \int_0^1 k(t,s)y(s)ds + r(t)y(t) + x(t) \\ y(0) = y_0 \end{cases} \quad (1.3)$$

حيث $x, q, r \in L^2[0, 1), k \in L^2([0, 1) \times [0, 1))$ دالة غير معلومة
إذا قربنا x, q, r, y' و k نعوض بالتقريبات التالية بإستعمال المعادلات (7.1) و (11.2) نجد

$$x(t) \simeq X^T \phi = \phi^T(t)X$$

$$r(t) \simeq R^T \phi(t) = \phi^T(t)R$$

$$y(t) \simeq Y^T \phi(t) = \phi^T(t)Y$$

$$q(t) \simeq Q^T \phi(t) = \phi^T(t) Q$$

$$\dot{y}(t) \simeq \dot{Y}^T \phi(t) = \phi^T(t) \dot{Y}$$

$$k(t) \simeq \phi^T(t) H \phi(s) = \phi^T(t) H^T \phi(t)$$

$$y(0) \simeq Y_0^T \phi(t) = \phi^T(t) Y_0$$

لدينا من (13.2)

$$y(t) = \int_0^t \dot{y}(\tau) d\tau + y(0) \quad (2.3)$$

$$\simeq \int_0^t \dot{Y}^T \phi(\tau) d\tau + Y_0^T \phi(t) \quad (3.3)$$

$$\simeq \dot{Y}^T \int_0^t \phi(\tau) d\tau + Y_0^T \phi(t) \quad (4.3)$$

$$(5.3)$$

يصبح

$$y(t) = \dot{y}^T P \phi(t) + Y_0^T \phi(t) \quad (6.3)$$

$$= (\dot{y}^T P + Y_0^T) \phi(t) \quad (7.3)$$

$$(8.3)$$

بتعويض مما سبق في المعادلة (1.3) يصبح

$$Q^T \phi(t) \phi^T(t) \dot{Y} = \int_0^1 \phi^T(t) H \phi(s) \phi^T(s) (P^T \dot{Y} + Y_0) ds \quad (9.3)$$

$$+ R^T \phi(t) \phi^T(t) (P^T \dot{Y} + Y_0) + X^T \phi(t) \quad (10.3)$$

$$(11.3)$$

لدينا $\phi(t) \phi^T(t) = \psi_{k \times k}(t)$ من المعادلة (27.2), (23.2) يصبح

$$Q^T \psi_{k \times k}(t) \dot{Y} = \int_0^1 \phi^T(t) H \psi_{k \times k}(s) (P^T \dot{Y} + Y_0) ds \quad (12.3)$$

$$+ R^T \psi_{k \times k}(t) (P^T \dot{Y} + Y_0) + X^T \phi(t) \quad (13.3)$$

$$(14.3)$$

$$Q^T \psi_{k \times k}(t) \dot{Y} = \phi^T(t) H \int_0^1 \psi_{k \times k}(s) (P^T \dot{Y} + Y_0) ds \quad (15.3)$$

$$+ R^T \psi_{k \times k}(t) (P^T \dot{Y} + Y_0) + X^T \phi(t) \quad (16.3)$$

$$(17.3)$$

من المعادلة (24.2) لدينا $\int_0^1 \Phi_k(t) \Phi_k^T(t) dt = D$ ومن المعادلة (28.2)

$$Q^T \psi_{k \times k} = \psi_{k \times k}(t) Q = \bar{Q} \phi(t)$$

$$\phi^T(t) \bar{Q} \dot{Y} = \phi^T(t) H D (P^T \dot{Y} + Y_0) + \phi^T(t) \bar{R} (P^T \dot{Y} + Y_0) + \phi^T(t) X$$

$$(\bar{Q} - H D P^T - R P^T) \dot{Y} = H D Y_0 + \bar{R} Y_0 + X \quad (18.3)$$

لدينا معادلة خطية
بمأن معادلة خطية نجد شعاع Y' يصبح

$$Y^T = \dot{Y}^T P + Y_0^T \implies y(t) \simeq Y^T \Phi(t) \quad (19.3)$$

3.3 أمثلة

مثال 1.3.3. لتكن المعادلة الآتية

$$\begin{cases} \dot{y}(t) = \int_0^1 e^{st} y(s) ds + y(t) + \frac{1 - e^{t+1}}{t+1} \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

حل المضبوط لهذه المعادلة هو $y(t) = e^t$

نوجد الحل التقريبي ل $y(t)$ عبر من المعادلة (19.3) عن طريق دوال هار المحسنة و

نتيجة تعطى من أجل $k = 64, k = 32, k = 16, k = 8$ نطبق طريقة هار من أجل $k = 8$ مصفوفة هار تعطى

$$\Phi_{8 \times 8} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}.$$

$$y(t) \simeq Y^T \Phi(t),, Y^T = [f(\frac{1}{16}), f(\frac{3}{16}), f(\frac{5}{16}), f(\frac{7}{16}), f(\frac{9}{16}), f(\frac{11}{16}), f(\frac{13}{16}), f(\frac{15}{16})] \Phi_{8 \times 8}^{-1}$$

$$q(t) = r(t) = y(0) = 1 \simeq R^T \phi(t) = Q^T \phi(t) \simeq Y_0^T \phi(t), R^T = Q^T = Y_0^T$$

$$R^T = [r(\frac{1}{16}), r(\frac{3}{16}), r(\frac{5}{16}), r(\frac{7}{16}), r(\frac{9}{16}), r(\frac{11}{16}), r(\frac{13}{16}), r(\frac{15}{16})] \Phi_{8 \times 8}^{-1} \quad \text{و}$$

$$= [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1] \Phi_{8 \times 8}^{-1} = [1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0]$$

$$(6.2) \quad \text{لدينا } X^T \text{ حيث } x(t) = \frac{1-e^{t+1}}{t+1} \simeq X^T \phi(t) \text{ وبتطبيق}$$

$$[x(\frac{1}{16}), x(\frac{3}{16}), x(\frac{5}{16}), x(\frac{7}{16}), x(\frac{9}{16}), x(\frac{11}{16}), x(\frac{13}{16}), x(\frac{15}{16})] = [-1.7822, -1.9191, -2.2332, -$$

نوجد شعاع X^T

$$X^T = [-2.3653, 0.3644, 0.1502, 0.2176, 0.0684, 0.0988, 0.1193]$$

بالرجوع الى $\psi_{k \times k}(t)Q$ و $\psi_{k \times k}(t)R$ وبتطبيق المعادلة (31.2) نجد

$$\bar{Q} = \bar{R} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

لدينا $k(t, s) = e^{ts}$ من المثال الأول في الفصل الثاني نوجد مصفوفة H وبتطبيق المعادلة (12.2)

$$H = \begin{bmatrix} 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ -0.1773 & 0.1033 & 0.0401 & 0.0645 & 0.0177 & 0.0226 & 0.0286 & 0.0361 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \end{bmatrix}.$$

جوع إلى المعادلة (1.3) نوجد حلول $y(t)$ وبالرجوع إلى المعادلة (18.3) نوجد مصفوفة G وشعاع M حيث:
المصفوفة $G = \bar{Q} - HD P^T - \bar{R} P^T$

$$G = \begin{bmatrix} 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ -0.1773 & 0.1033 & 0.0401 & 0.0645 & 0.0177 & 0.0226 & 0.0286 & 0.0361 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \\ 1.3173 & -0.1773 & -0.0741 & -0.1046 & -0.0340 & -0.0403 & -0.0478 & -0.0570 \end{bmatrix}$$

$$M = HDY_0 + \bar{R}Y_0 + X \text{ وشعاع}$$

$$M = \begin{bmatrix} -0.0480 \\ 0.1871 \\ 0.0761 \\ 0.1129 \\ 0.0344 \\ 0.0419 \\ 0.0510 \\ 0.0622 \end{bmatrix}$$

نوجد شعاع

$$\dot{Y} = \frac{G}{M}$$

$$\dot{Y} = \begin{bmatrix} 1.7899 \\ -0.4451 \\ -0.1702 \\ -0.2819 \\ -0.0747 \\ -0.0962 \\ -0.1238 \\ -0.1593 \end{bmatrix}$$

ومن المعادلة (19.3) نجد شعاع

$$\dot{Y} = \dot{Y}^T P + Y_0^T$$

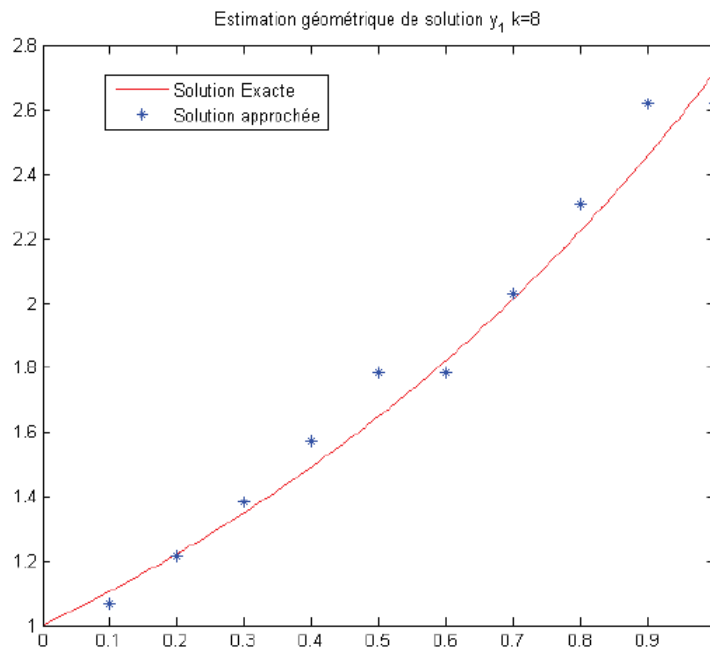
$$\dot{Y} = \begin{bmatrix} 1.7483 & -0.4387 & -0.1674 & -0.2783 & -0.0734 & -0.0947 & -0.1221 & -0.1573 \end{bmatrix}.$$

وفي الاخير نجد $y(t) \simeq Y^T \Phi(t)$

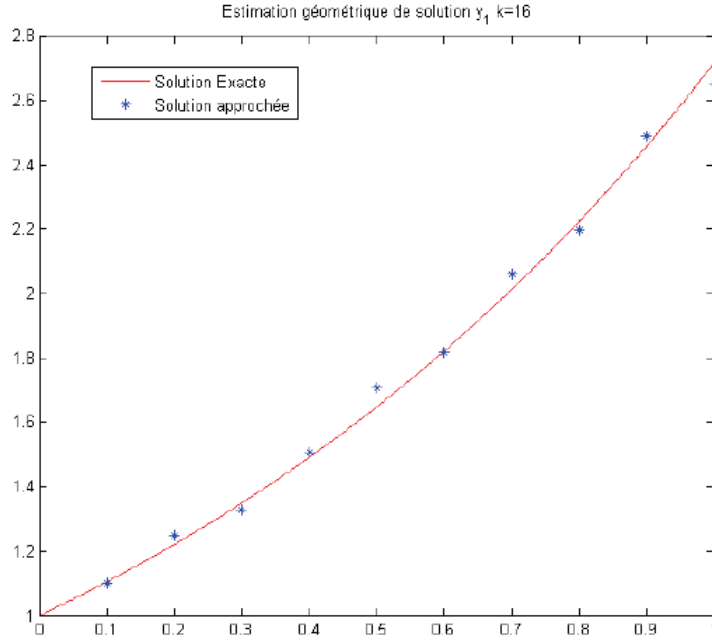
$$y(t) = 1.0688 \ 1.2156 \ 1.3823 \ 1.5717 \ 1.7868 \ 2.0309 \ 2.3080 \ 2.6227 .$$

الجدول التالي يمثل مقارنة نتيجة حساب من أجل $k = 8$ $k = 16$ $k = 32$ $k = 64$ مع الحل المضبوطة

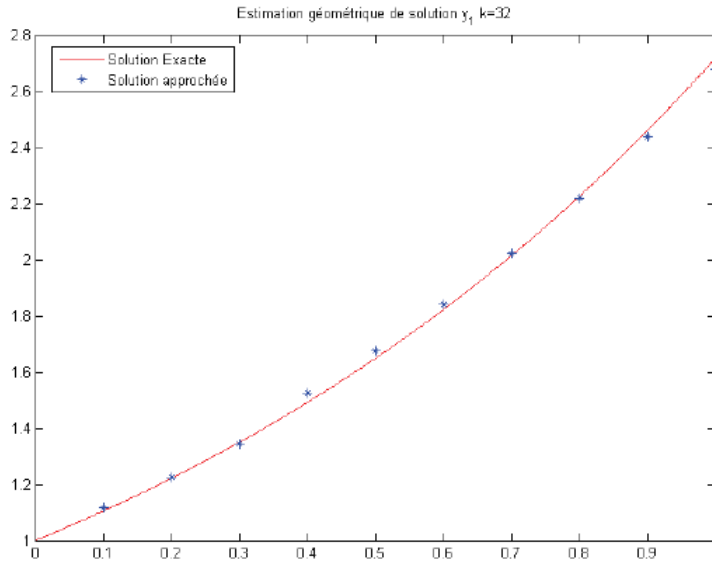
t	pour k = 8	pour k = 16	pour k = 32	pour k = 64	solution exacte
0.1	1.0688	1.0996	1.1159	1.1069	1.1052
0.2	1.2156	1.2471	1.2258	1.2349	1.2214
0.3	1.3823	1.3281	1.3465	1.3564	1.3499
0.4	1.5717	1.5062	1.5261	1.4897	1.4918
0.5	1.7868	1.7081	1.6763	1.6620	1.6487
0.6	1.7868	1.8189	1.8413	1.8254	1.8221
0.7	2.0309	2.0626	2.0226	2.0049	2.0138
0.8	2.3080	2.1964	2.2217	2.2367	2.2255
0.9	2.6227	2.4906	2.4403	2.4567	2.4596
1	2.6227	2.6521	2.6805	2.6982	2.7183



شكل 1.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي حيث $k = 8$



شكل 2.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي حيث $k = 16$

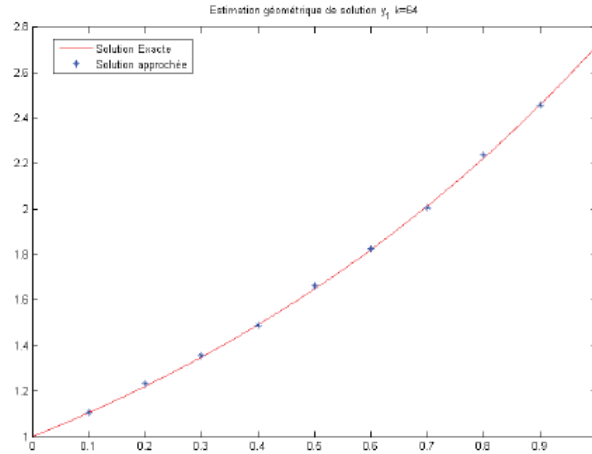


حيث $k = 32$

حيث $k = 32$

شكل 3.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي

حيث $k = 32$



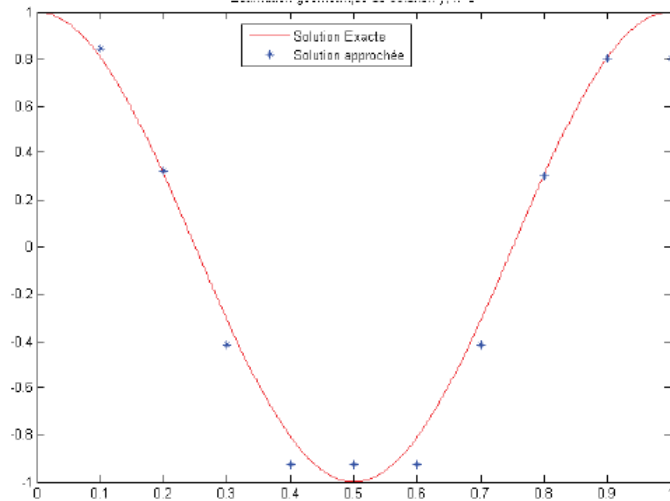
شكل 4.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي حيث $k = 64$

مثال 2.3.3

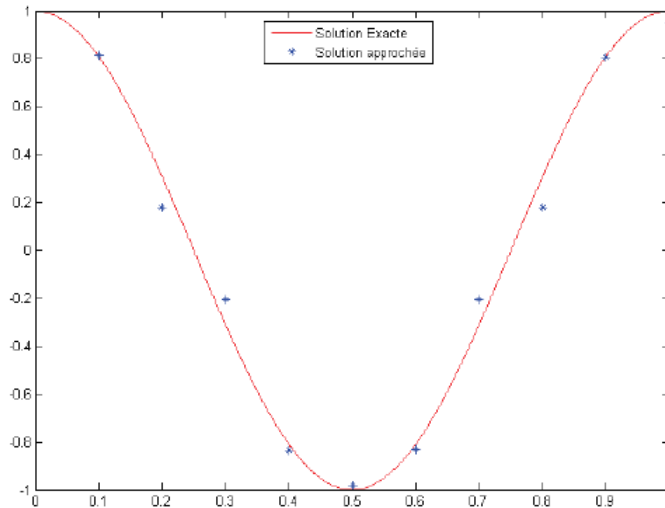
$$\begin{cases} \dot{y}(t) = \int_0^1 \sin(4\pi t + 2\pi s) ds + y(t) - \cos(2\pi t) - 2\pi \sin(2\pi t) - \frac{1}{2} \sin(4\pi t); \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

مقارنة نتيجة حساب من أجل $k = 8$ $k = 16$ $k = 32$ $k = 64$ مع الحلول المضبوطة $y(t) = \cos(2\pi t)$ المبينة في الجدول

t	pour k = 8	pour k = 16	pour k = 32	pour k = 64	solution exacte
0.1	0.8437	0.81218	0.76829633	0.80201792	0.80901699
0.2	0.3193	0.18119936	0.28658211	0.3359367	0.309016994
0.3	-0.4125	-0.20474620	-0.2924172	-0.33738791	-0.309016994
0.4	-0.9252	-0.83299327	-0.7735909	-0.80332589	-0.80901699
0.5	-0.9252	-0.9801023	-0.9949434	-0.9987301	-1
0.6	-0.9249	-0.8328566	-0.7735604	-0.8033158	-0.80901699
0.7	-0.4164	-0.2061	-0.292659	-0.3374382	-0.30901699
0.8	0.3017	0.17812284	0.2856971	0.3356992	0.309016994
0.9	0.8046	0.8041144	0.7664705	0.80154053	0.809016994
1	0.8046	0.9499983	0.987368	0.99682634	1



شكل 5.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي حيث $k = 8$



شكل 6.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي حيث $k = 16$

4.3 حل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية الخطية ذات متغير واحد بطريقة دوال هار المحسنة

لتكن جملة المعادلات التفاضلية التكاملية كالتالي :

$$\begin{cases} \Sigma_{j=1}^n (q_{ij}(t) \dot{y}_j(t) + r_{ij}(t) y_j(t)) + \Sigma_{j=1}^n \int_0^1 k_{1ij}(t, s) \dot{y}_j(s) ds \\ + \Sigma_{j=0}^n \int_0^1 k_{2ij}(t, s) y_j(s) ds = x_i(t), \quad i = 1, 2, \dots, n \\ y_i(0) = y_{i0} \quad i = 1, 2, \dots, n \end{cases} \quad (20.3)$$

حيث $x_i, q_{ij}, r_{ij} \in L^2[0, 1), k_{1ij}, k_{2ij} \in (L^2[0, 1) \times [0, 1))$ و $i, j = 1, 2, \dots, n$ دوال غير معلومة $y(t) = [y_1(t), y_2(t), y_n(t)]^T$

نفرض

$$y_j(t), y_j(0), x_i(t), q_{ij}(t), r_{ij}(t)$$

$$\dot{y}_j(t) = Y_i^T \phi(t), y_j(0) = Y_{j0}^T \phi(t), x_i(t) = X_i^T \phi(t)$$

$$r_{ij}(t) = R_{ij}^T \phi(t), q_{ij}(t) = Q_{ij}^T \phi(t)$$

عبر معادلة (8.1) و (9.1) $Y_i^T, Y_{j0}^T, X_i^T, R_{ij}^T, Q_{ij}^T$

سوف نقرب كل من $k_{1ij}(t, s)k_{2ij}(t, s)$ عبر المعادلة (6.2) حيث

$$k_{1ij}(t, s) = \phi^T(t)H_{1ij}\phi(s), \quad k_{2ij}(t, s) = \phi^T(t)H_{2ij}\phi(s)$$

حيث H_{1ij}, H_{2ij} تم حسابهم عبر معادلة (11.2)

$$y_j(t) = \int_0^1 \dot{y}_j(t)dt + y_j(0)$$

$$\simeq \int_0^1 \dot{Y}_j^T \phi(t)dt + Y_{j0}^T \phi(t)$$

$$\simeq \dot{Y}_j^T \int_0^1 \phi(t)dt + Y_{j0}^T \phi(t)$$

من المعادلة (13.2) يصبح لدينا

$$\int_0^1 \phi(t)dt = p\phi(t)$$

$$\simeq \dot{Y}_j^T P \phi(t) + Y_{j0}^T \phi(t)$$

$$\simeq (\dot{Y}_j^T P + Y_{j0}^T) \phi(t),$$

لدينا جملة (20.3) تعطى

$$\begin{cases} \sum_{j=1}^n (Q_{ij}^T(t)\phi(t)Y_j + R_{ij}^T\phi^T(t)(P^TY_j' + Y_{j0})) + \sum_{j=0}^n \int_0^1 \phi^T(t)H_{1ij}\phi(s)\phi^T(s)Y_j' ds \\ \sum_{j=0}^n \int_0^1 \phi^T(t)H_{2ij}\phi(s)\phi^T(s)(P^TY_j' + Y_{j0})ds = \phi^T(t)X_i^T, i = 1, 2, \dots, n \end{cases}$$

$$\implies \sum_{j=1}^n (Q_{ij}^T(t)\bar{Q}_{ij}Y_j'\phi^T(t)\bar{R}_{ij}(P^TY_j' + Y_{j0})) + \sum_{j=0}^n \phi^T(t)H_{1ij}(\int_0^1 \phi(s)\phi^T(s)ds)Y_j' \\ \sum_{j=0}^n \phi^T(t)H_{2ij}(\int_0^1 \phi(s)\phi^T(s)ds)(P^TY_j' + Y_{j0})ds = \phi^T(t)X_i^T$$

من المعادلة لدينا $\int_0^1 \phi(s)\phi^T(s)ds = D$, ومنه

$$\begin{aligned} \implies \sum_{j=1}^n (Q_{ij}^T(t)\bar{Q}_{ij}Y'_j\phi^T(t)\bar{R}_{ij}(P^TY'_j + Y_{j0})) + \sum_{j=0}^n \phi^T(t)H_{1ij}Y'_j \\ \sum_{j=0}^n \phi^T(t)H_{2ij}(P^TY'_j + Y_{j0})ds = \phi^T(t)X_i^T, \quad i = 1, 2, \dots, n \end{aligned}$$

$$\implies \sum_{j=1}^n (Q_{ij}^T(t)\bar{Q}_{ij} + \bar{R}_{ij}P^T + H_{1ij}D + H_{2ij}DP^T)Y'_j = X_i^T - \sum_{j=0}^n (\bar{R}_{ij} + H_{2ij}D)Y_{j0}, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

$$A_{ij} = \bar{Q}_{ij} + \bar{R}_{ij}P^T + H_{1ij}D + H_{2ij}DP^T \quad \text{نفرض}$$

(21.3)

$$\begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n1} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} Y'_1 \\ Y'_2 \\ \dots \\ Y'_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X_1 - \sum_{j=0}^n (\bar{R}_{1j} + H_{21j}D)Y_{j0} \\ X_2 - \sum_{j=0}^n (\bar{R}_{2j} + H_{22j}D)Y_{j0} \\ \dots \\ X_n - \sum_{j=0}^n (\bar{R}_{nj} + H_{2nj}D)Y_{j0} \end{bmatrix}$$

الجملة (21, 3) هي جملة المعادلات الجبرية

5.3 أمثلة

مثال 1.5.3. لتكن الجملة المعادلات التفاضلية التكاملية الآتية :

$$\begin{cases} \dot{y}_1(t) + \int_0^1 e^{t-s}\dot{y}_2(s)ds = 2e^t + \frac{e^{t+1}}{t+1} \\ \dot{y}_2(t) + \int_0^1 e^{ts}\dot{y}_1(s)ds - \int_0^1 e^{t+s}\dot{y}_2(s)ds = e^t - e^{-t} + \frac{1-e^{t+1}}{t+1} \\ y_1(0) = 1, \quad y_2(0) = 1, \end{cases} \quad (22.3)$$

نبرهن أن استخدام المصفوفات ضرورية من أجل إيجاد حلولها بطريقة دوال هار المحسنة ومقارنتها بحلها المصبوطة $y(t) = [y_1(t), y_2(t)]^T$ وفي حالة : $[e^t, e^{-t}]^T$

$$\dot{y}_j(t) = Y_j^T \phi(t), \quad y_j(0) = Y_{j0}^T \phi(t), \quad x_i(t) = X_i^T \phi(t), \quad r_{ij}(t) = R_{ij}^T \phi(t), \quad q_{ij}(t) = Q_{ij}^T \phi(t)$$

نحسب المصفوفات $A_{11}, A_{12}, A_{21}, A_{22}$

$$A_{11} = \bar{Q}_{11} + H_{211}DP^T$$

$$A_{12} = H_{112}D$$

$$A_{21} = H_{121}D$$

$$A_{22} = \bar{Q}_{22} + H_{222}DP^T$$

نفرض $N_2 = X_2 - H_{222}DY_{20}$ و $N_1 = X_1 - H_{211}DY_{10}$ حل الجملة

$$\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_1' \\ Y_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \end{pmatrix}. \quad (23.3)$$

حل الجملة (23.3) من أجل إيجاد شعاع Y_1' و Y_2'

$$\begin{cases} y_1 = p^T Y_1' + Y_{10} \\ y_2 = p^T Y_2' + Y_{20} \end{cases}$$

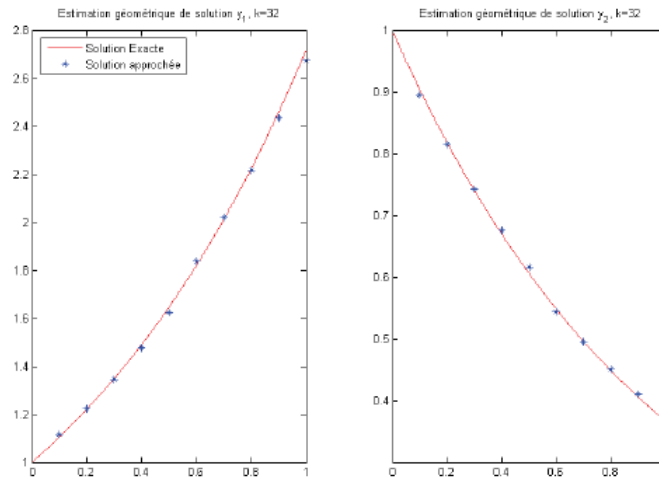
حيث نجد حلول $y(t)$

$$\begin{cases} y_1(t) = \Phi^T(t)Y_1' \\ y_2(t) = \Phi^T(t)Y_2' \end{cases}$$

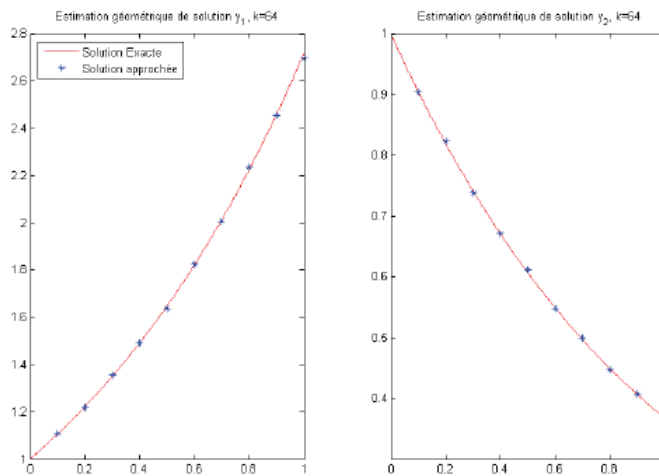
الجدول التالي يمثل مقارنة نتيجة حساب من أجل $k = 8$ $k = 16$ $k = 32$ $k = 64$ مع الحلول المضبوطة

t	pour k = 32	pour k = 64	pour k = 128	solution exacte
0.1	(1.11570, 0.89651)	(1.10692, 0.90345)	(1.1025912, 0.9069680)	(1.1052, 0.9048)
0.2	(1.22534, 0.81629)	(1.21572, 0.82260)	(1.220456, 0.81937797)	(1.2214, 0.8187)
0.3	(1.34576, 0.74325)	(1.35623, 0.73738)	(1.350921, 0.7402468)	(1.3499, 0.7408)
0.4	(1.47802, 0.67674)	(1.48952, 0.67139)	(1.495333, 0.6687578)	(1.4918, 0.6703)
0.5	(1.62329, 0.61619)	(1.63592, 0.61131)	(1.642301, 0.6089114)	(1.6487, 0.6065)
0.6	(1.83942, 0.54379)	(1.8250, 0.54798)	(1.817861, 0.550106)	(1.8221, 0.5488)
0.7	(2.02020, 0.49513)	(2.00437, 0.49894)	(2.012189, 0.496979)	(2.0138, 0.4966)
0.8	(2.21876, 0.45082)	(2.23603, 0.44725)	(2.22729, 0.448983)	(2.2255, 0.4493)
0.9	(2.43683, 0.41048)	(2.4558, 0.40722)	(2.465386, 0.405623)	(2.4596, 0.4066)
1	(2.67634, 0.37374)	(2.69717, 0.3707)	(2.707697, 0.369323)	(2.7183, 0.3679)

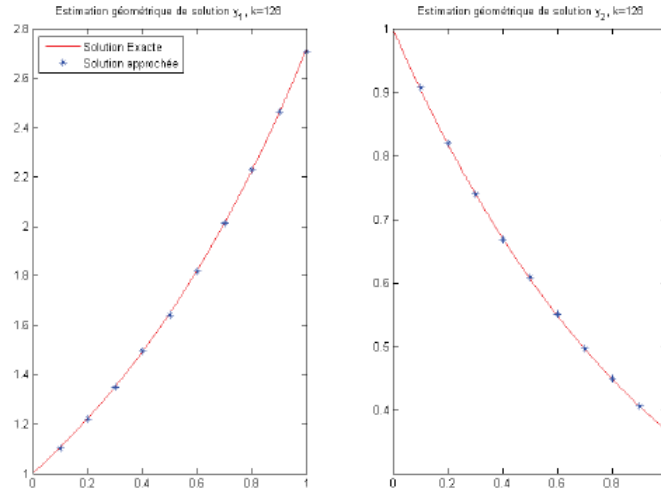
شكل 7.3



شكل 8.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي $y(t) = [y_1(t), y_2(t)]^T = [e^t, e^{-t}]^T$ حيث $k = 32$



شكل 9.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي $y(t) = [y_1(t), y_2(t)]^T = [e^t, e^{-t}]^T$ حيث $k = 64$



شكل 10.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي، والحل الحقيقي $y(t) = [y_1(t), y_2(t)]^T = [e^t, e^{-t}]^T$ حيث $k = 128$

مثال 2.5.3.

$$\left\{ \begin{array}{l} 2\pi y_1(t) - \int_0^1 \cos(2\pi s) \sin(4\pi t) \dot{y}_1(s) ds + \int_0^1 \sin(4\pi t + 2\pi s) \dot{y}_2(s) ds \\ \quad = 2\pi \cos(2\pi t) (1 + \sin(2\pi t)) \\ \dot{y}_2(t) - \int_0^1 \cos(4\pi t) \sin(2\pi s) \dot{y}_1(s) ds + \int_0^1 \sin(4\pi t + 2\pi s) \dot{y}_2(s) ds \\ \quad = \cos(2\pi t) (2\pi - \sin(2\pi t)) \\ y_1(0) = 1, \quad y_2(0) = 0 \end{array} \right.$$

نبين أن مصفوفات ضرورية لإيجاد الحل لها باستخدام طريقة دوال هار المحسنة ومقارنتها بلحلول المضبوطة

$$y(t) = [y_1(t), y_2(t)]^T = [\cos(2\pi t), \sin(2\pi t)]^T$$

نحسب المصفوفات $A_{11}, A_{12}, A_{21}, A_{22}$

$$A_{11} = \bar{R}P^{11} + H_{111}D$$

$$A_{12} = H_{112}D$$

$$A_{21} = H_{221}DP^T$$

$$A_{22} = \bar{Q} + H_{222}DP^T$$

$$N_2 = X_2 - H_{221}DY_{20} \text{ و } N_1 = X_1 - RY_{10} \text{ نفرض}$$

حلول الجملة

$$\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y'_1 \\ Y'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \end{pmatrix}. \quad (24.3)$$

حلول جملة (24.3) من أجل إيجاد شعاع Y'_1 و Y'_2

$$\begin{cases} y_1 = p^T Y'_1 + Y_{10} \\ y_2 = p^T Y'_2 + Y_{20} \end{cases}$$

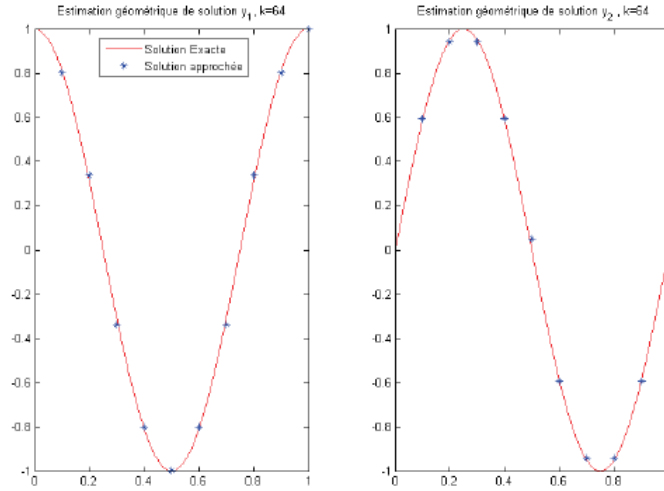
حيث نجد حلول الجملة $y(t)$ كالتالي:

$$\begin{cases} y_1(t) = \Phi^T(t) Y'_1 \\ y_2(t) = \Phi^T(t) Y'_2 \end{cases}$$

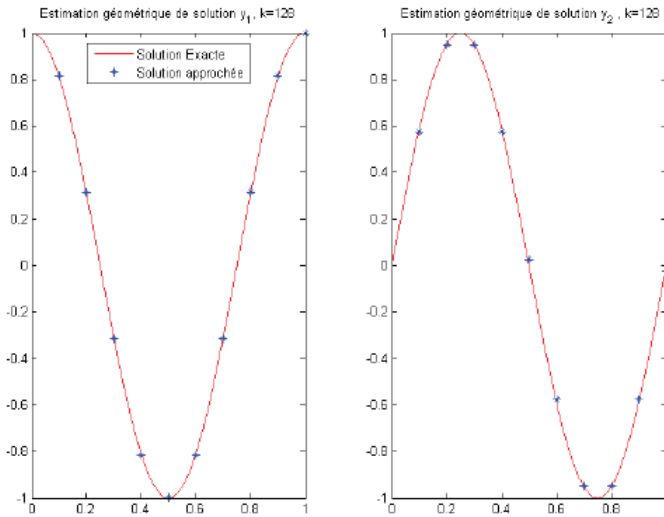
الجدول التالي يمثل مقارنة نتيجة حساب من أجل $k = 8$ $k = 16$ $k = 32$ $k = 64$ مع الحلول المضبوطة

t	pour $k = 32$	pour $k = 64$	pour $k = 128$	solution exacte
0.1	(0.77301, 0.63224)	(0.80320, 0.59519)	(0.817585, 0.575687)	(0.80917, 0.587785)
0.2	(0.29028, 0.95363)	(0.3368, 0.94073)	(0.313681, 0.949323)	(0.309017, 0.951057)
0.3	(-0.29028, 0.95363)	(-0.33688, 0.94073)	(-0.313681, 0.949323)	(-0.30902, 0.587785)
0.4	(-0.77301, 0.632249)	(-0.8032, 0.59519)	(-0.817584, 0.575687)	(-0.80902, 0.587785)
0.5	(-0.995184, 0.09769)	(-0.99879, 0.04902)	(-0.99969, 0.024536)	(-1, 0)
0.6	(-0.77301, -0.63245)	(-0.8032, -0.59524)	(-0.81758, -0.57569)	(-0.80901, -0.58778)
0.7	(-0.29028, -0.95409)	(-0.3368, -0.94084)	(-0.31368, -0.94935)	(-0.30902, -0.95105)
0.8	(0.290284, -0.95409)	(0.33688, -0.94084)	(0.313681, -0.94935)	(-0.30902, -0.95105)
0.9	(0.77301, -0.632457)	(0.8032, -0.59524)	(0.817585, -0.57569)	(0.80917, -0.587785)
1	(0.995184, -0.09770)	(0.99879, -0.049028)	(0.999699, -0.024536)	(1, 0)

شكل 11.3



شكل 12.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي $y(t) = [y_1(t), y_2(t)]^T = [\cos(2\pi t), \sin(2\pi t)]^T$ حيث $k = 64$



شكل 13.3: رسم بياني يمثل الحل التقريبي والحل الحقيقي $y(t) = [y_1(t), y_2(t)]^T = [\cos(2\pi t), \sin(2\pi t)]^T$ حيث $k = 128$

خاتمة

في هذا المذكرة قمنا بعرض طريقة عددية لحل جمل المعادلات التفاضلية التكاملية الخطية باستخدام دوال هار المحسنة و عقد نيوتن كوتس و مصفوفة عمليات وإعطاء الحلول السهلة .

المصفوفة هار $\Phi_{k \times k}$ والمصفوفة التنفيذية لتكامل $p_{k \times k}$ تحتوي على كثير من أصفار مما يسهل حسابها وإعطاء أمثلة عددية و قد تم وضع مقارنة بين الطريقة المقترحة و بعض الطرق العددية الأخرى العادية حيث أن هذ الطريقة تعطيك نتائج تقريبية للحل

الملخص

إن الهدف من هذه المذكرة هو استعمال دوال هار المحسنة في حل جمل المعادلات التفاضلية تكاملية إن السمة الأساسية لهذه الطريقة هي تحويل جمل المعادلات المذكورة إلى مصفوفات يسهل حلها وسنبين مدى الفاعلية التي تكتسبها هذه الطريقة من خلال أمثلة تجريبية والمقارنات بين النتائج الدقيقة وتقريبية لهذا الطريقة الموضوعية في جداول الموضحة بالرسومات المرفقة وتجدر الإشارة بأن النتائج محسوبة بإستعمال برنامج ماطلاب.

الكلمات المفتاحية: جمل المعادلات التفاضلية - تكاملية ، المصفوفة التنفيذية ، دوال هار المبسطة .

Résumé

on introduit les fonctions de Haar rationalisées pour estimer la solution d'un système d'équations intégral-différentielle La principale caractéristique de cette technique est qu'elle réduit le système initial à un système d'équations algébriques exemples illustratifs sont donnés afin de prouver l'efficacité de cette méthode et les résultats sont vérifiés en utilisant le programme de matlab .

Mots clés : Système d'équations intégral-différentielle matrice opérationnelle fonctions de Haar rationalisées

Abstract

Abstract We introduce rationalized Haar functions to approximate the solution of a system of integro-differential equations The main feature of technique is that it reduces the initial system to a system of algebraic equations Illustrative examples are given to demonstrate the effectiveness of method The calculated results obtained Matlab program .

key words : Unitary operator, compact operator, one-dimensional operator, nuclear operator, perturbat operators, the stability of spectrum .

alfrid haar

ألفريد هار

الميلاد: 11 أكتوبر 1885 بودابست, المجر

الوفاة: 16 مارس 1933 (48 سنة) زغرب, المجر

الإقامة: المجر

الجنسية: مجري

هو عالم كان له دور معطاء في عدة فروع من الرياضيات .

تحصل على الدكتوراه 1909 مع أطروحة بعنوان *Funktionensysteme orthogonalen der Theorie Zur*

لديه الكثير من الانجازات .

المراجع العلمية

المصادر باللغة العربية

- [1] مذكرة تخرج بعض طرق حل عددي للمعادلات التكاملية والتكاملة-تفاضلية غير الخطية لفريدهولم
قسم الرياضيات ورقة 2016

المراجع باللغة الأجنبية

- [2] ABBASSI HOCINE Résolution de système d'équations intégro-différentielles par la méthode des fonctions de Haar rationalisées,Cambridge University University,Ouargla 2012
- [3] C.F.Chen,C.H.Hsiao,Haar wavelet method for solving lumped and distributed- parameter systems,IEE Proc.-Control Theory Appl., Vol. 144, No. I , January 1997, 87-97.
- [4] Chun-Hui Hsiao,State analysis of linear time delayed systems via Haar wavelets,Mathematics and Computers in Simulation 44 (1997) 457-470.
- [5] M. Ohkita, Y. Kobayashi, An Application of Rationalized Haar Functions to Solution of Linear Dierential Equations, IEEE Transactions on circuits and systèms, vol. cas-33, no. 9,september (1986),p853-862.
- [6] M.H. Reihani, Z. Abadi, Rationalized Haar functions method for solving Fredholm and Volterra integral equations, Journal of Computational and Applied Mathematics 200 (2007) 12 . 20
- [7] K.Maleknejad , F.Mirzaee,Using rationalized Haar wavelet for solving linear integral equations,Applied Mathematics and Computation 160 (2005) 579 587.
- [8] K. Maleknejad,F. Mirzaee,S. Abbasbandy,Solving linear integro-differential equations system by using rationalized Haar functions method,Applied Mathematics and Computation 155 (2004) 317-328.

-
- [9] F. Mirzaee, Numerical computational solution of the linear Volterra integral equations system via rationalized Haar functions, *Journal of King Saud University (Science)* (2010) 22, 265–268.
- [10] M. Razzaghi, Y. Ordokhani, Solution of differential equations via rationalized Haar functions, *Mathematics and Computers in Simulation* 56 p 235–246 (2001).
- [11] K. Maleknejad, F. Mirzaee, Numerical solution of integro-differential equations by using rationalized Haar functions method, *Kybernetes, Int. J. Syst. Math.* 35 (2006) 1735–1744.
- [12] M.Sh. Birman and S.B. Entina; A stationary approach in the abstract theory of scattering, *Izv. Akad. Nauk SSSR. Ser. Matem.*, 1967.
- [13] H.R. Karimi, P. Jabehdar-Maralani, B. Moshiri, B. Lohmann, Numerically Efficient Approximation to the Optimal Control of Singularly Perturbed Systems Based on Haar Wavelet, *International Journal of Computer Mathematics*, Vol. 82, No. 4, pp 495-507, April 2005.