Etude numérique de l'effet des fissures sur les paramètres modaux, Application sur des barres en Acier N.MELLEL¹, M.OUALI², M.DOUGDAG¹, B.MOHAMMEDI¹

 (¹)Centre de Recherche Nucléaire de BIRINE, BP 180 Ain Oussera, Djelfa.
 (²) Laboratoire de Recherche Structures, Département de Mécanique, Faculté des sciences pour l'ingénieur. Université Saad Dahlab Blida

RESUME

Dans ce travail, une investigation numérique par ANSYS de l'effet des fissures sur les paramètres modaux (fréquences propres et déformées modales) des barres en acier est menée. Le but de cette investigation est de chercher les paramètres modaux les plus influencés par l'étude de leur sensibilité à la présence des fissures, et cela en vue de les utiliser comme paramètres globaux de détection des dommages par les méthodes de détection basées sur l'analyse modale.

Mots clés : fréquence propres / essai modal numérique /fissure /sensibilité/ déformée modale

I. INTRODUCTION

La présence des dommages dans les structures mécaniques cause des changements de leurs rigidités qui impliquent des variations des paramètres modaux de ces structures. En conséquence, la détection des défauts obtenir par l'observation des structurels peut être changements des fréquences propres et des déformées modales résultants. La comparaison des paramètres mesurés de la structure saine à ceux de la structure endommagée peut donner une estimation de la sévérité et de l'endroit des dommages [1]. L'objectif de ce travail est une étude numérique de l'effet de la d'élaborer profondeur et de la position de la fissure sur les paramètres modaux afin de statuer sur le choix d'un paramètre indicateur global des dommages dans les structures mécaniques.

II. CONCEPT DE BASE DE L'ANALYSE MODALE THEORIQUE

L'équation différentielle du mouvement, d'une structure mécanique linéaire discrétisée par la méthode des éléments finis en plusieurs degrés de liberté, est donnée par [2]:

$$[M] \{ \ddot{X}(t) \} + [C] \{ \dot{X}(t) \} + [K] \{ X(t) \} = \{ f(t) \}$$
(1)

Où [M], [C], [K], $\{X(t)\}$ et $\{f(t)\}$ sont respectivement la matrice des masses, des amortissements et des rigidités, le vecteur déplacement et vecteur des forces.

A partir de l'équation (1) et en régime libre ({F(t)}= 0), il est possible d'établir le problème aux valeurs propres suivant (solution de type {x} = {X} $e^{\lambda t}$

$$(\lambda^{2} [M] + \lambda [C] + [K]) \{X\} = 0$$
(2)

Pour déterminer les paramètres modaux on fait résoudre le problème PVP associé par l'une des méthodes connues

(méthode de Ritz, méthode de Lanzos et méthode de Rayleigh, etc.) [2].

III. ETUDE DE L'EFFET DE LA FISSURE SUR LES PARAMETRES MODAUX

III.1 Modèles d'étude et paramètres de modélisation

La barre utilisée est en acier de section carrée (16x16mm) et de longueur 800 mm, elle respecte les conditions d'Euler-Bernoulli [3], elle a les propriétés $E = 2x10^{11}$ N/m, $\rho = 7800$ et le coefficient de Poisson γ égale à 0,33. Elle est sollicitée dans les conditions encastrée libre (fig.1).



Figure 1 : Modèle de poutre fissurée [3]

L'analyse modale numérique par éléments finis de la poutre étudiée a été effectuée en assument qu'une seule fissure existe et qu'elle reste ouverte pendant les vibrations, cette hypothèse a été faite pour éviter les complexités qui résultent de la présence des caractéristiques non linéaires en présence des fissures de respiration. Dans ce calcul, on a utilisé deux types de modèles, le premier modèle est de type tridimensionnel (élément SOLID186) et le deuxième est de type poutre (beam4).

Tous les deux modèles sont corrigés par les résultats expérimentaux établis dans un autre travail [4], la comparaison par exemple pour le deuxième modèle des fréquences propres numériques avec les fréquences mesurées montre une bonne concordance (Tableau 1) [4].

Tableau 1 : Comparaison des fréquences mesurées et des fréquences

Taille	f ₁ [Hz]		f ₂ [Hz]		f ₃ [Hz]	
a [mm]	numérique	expérimental	numérique	expérimental	numérique	expérimental
0	20.45	24.98	127.92	112.8	357.10	337.61
2	20.34	18.95	127.77	112.17	357.10	331.41
4	20.07	17.99	127.36	112.11	357.10	331.30
6	19.56	17.83	126.65	111.77	357.08	330.24
8	18.65	17.65	125.44	110.00	357.03	330.00
10	17.04	17.79	123.53	125.72	356.94	124.00
12	13.91	22.81	120.50	128.39	356.79	322.43
14	8.65	17.00	117.06	123.50	356.55	310.26



Figure 2 : Modèle poutre (beam4)



Figure 3 : Modèle solide de poutre fissurée discrétisé (8840 élément Solid 186, 16074 nœuds)

III.2 Etude de l'effet de la profondeur de la fissure sur les paramètres modaux

Dans cette étude, on réalise la discrétisation de la barre par élément poutre (beam4), la figure 2 illustre la modélisation numérique d'une poutre (encastrée-libre) en présence d'une fissure localisée à 50mm de l'encastrement, la poutre est subdivisée en 12 nœuds et 12 éléments beam4 et mass 21 placée à l'endroit du capteur. La fissure est modélisée par un élément de maillage (beam4) avec une rigidité faible, cet élément a une longueur de 1mm et la diminution de la rigidité de flexion de l'élément est introduite en agissant sur le module de YOUNG de l'élément choisi (puisque la rigidité est proportionnelle au module E).

III.2.1 Etude du changement des fréquences modales

Les résultats obtenus pour plusieurs états de fissures sont représentés sur la Figure 4. Cette dernière figure montre que la variation par exemple pour la fréquence du premier mode est presque invariable jusqu'à 0.5×10^{11} pour E à l'état sain de 2×10^{11} . Une fois, ce seuil dépassé, la variation des fréquences devient rapide jusqu'à la valeur de E = 1×10^6 . Après ce seuil la variation devient très lente.

D'autre part, la figure 5 montre que l'effet de présence de fissure est d'autant plus visible lorsqu'on avance dans l'ordre des modes.





Figure 5 : Décalage des fréquences

Un décalage visible des fréquences est observé, ce qui signifie que des modifications structurales ont eu lieu au cours du temps (détection) (figure 5 et Tableau 1).

La variation des fréquences est faiblement sensible aux petites modifications du module de Young. Les fréquences sont affectées pour une variation importante de E. Les moyens et hauts modes sont les plus sensibles aux changements des propriétés mécaniques locales de l'élément qui simule la section fissurée.

III.2.2 Etude des variations des déformées modales

A partir des déplacements x, y et z obtenus du modèle numérique poutre et ce pour différentes profondeurs de fissures, on a pu établir les déformées modales de la poutre selon les deux plans zx et xy. Les Figures 6 et 7 montrent que les changements survenues sur les déformées ne sont devenu perceptibles qu'à partir de $E=0.2 \ 10^{11}$ (contre $E=2 \ 10^{11}$); ce qui correspond à une modification des déformées de 0.6%.





III.3 Effet de la position de la fissure sur les fréquences propres

Dans cette étude, l'effet de la présence de la fissure est réalisé sur le modèle tridimensionnel par soustraction d'un volume parallélépipédique d'épaisseur 1mm (Figure 3). Le calcul modal a été effectué pour chaque modèle de la poutre saine et fissurée en considérant qu'elle encastrée libre. Dans ce calcul, on a considéré les profondeurs de la fissure varient de 1 à 4mm avec un pas de 1mm et de 6 à 8 mm avec un pas de 2mm. Les positions de la fissure sont choisies comme suit : 50mm, 200mm, 400mm, 600mm et 750mm à partir de l'extrémité encastrée.

Les fréquences propres normalisées [5] des cas du barres fissurées sont obtenues pour des fissures situées à la distance normalisée c/l de l'encastrement avec une profondeur normalisée a/h. Les trois fréquences propres et normalisées f_{n1} , f_{n2} , f_{n3} sont définies respectivement comme étant le rapport de la fréquence de la poutre fissurée f_i sur la fréquence propre de la poutre saine f_{i0} du premier, du deuxième et du troisième mode.

Les variations fréquences f_{n1} , f_{n2} et f_{n3} en fonction des rapports (a/h) pour différents rapports (c/l)

sont respectivement présentés dans les figures 8, 9 et 10 (a).



Figure 8 : Variation du rapport des fréquences (1^{èr} mode) avec le rapport de profondeurs de la fissure (a) et avec le rapport de position de fissure (b)



Figure 9 : Variation du rapport des fréquences (2^{ème} mode) avec le rapport de profondeurs de la fissure (a) et avec le rapport de position de fissure (b)



Figure 10 : Variation du rapport des fréquences $(3^{eme} mode)$ avec le rapport de profondeurs de la fissure (a) et avec le rapport de position de fissure (b)

III.3.1 Discussion des résultats

En observant les figures 8(a) et 8(b), on remarque que le taux de décroissance de la fréquence du premier mode est maximum pour c/l =0,0625 et c/l = 0.25. La fréquence normalisée démunie rapidement quand c/l augmente de c/l =0.25 à c/l=0.75, et elle reste invariable pour les fissures situées aux alentours de l'extrémité libre (c/l=0.9375).

Dans la figure 9 (a et b), on observe que la diminution du taux de décroissance de f_2 est un peu significative quand l'entaille est localisée proche des points c=800mm (c\l=0.9375). Quand l'entaille est localisée près de l'extrémité encastrée (c\l=0.0625), la fréquence f_2 devient plus sensible et la diminution est plus significative, ce qui est confirmé par la littérature [5]. L'effet de l'entaille sur le mode 2 est plus significatif à

c/l = 0.5; cela est dû au fait que le nœud du deuxième mode est situé au point (c/l = 0.783) et le ventre de la déformée modale est situé au point c/l = 0.5.

L'effet de l'entaille est maximum au premier mode et dans la position c/l= 0.0625. Ainsi, on peut conclure que le 1^{èr} mode est le plus sensible.

La diminution de la fréquence fondamentale est importante quand la fissure est située prés de l'encastrement (effet du moment de flexion).

A partir des résultats trouvés, on peut conclure que la diminution des fréquences est plus importante quand l'entaille est localisée dans les positions des ventres des déformées modales (figures 8(c), 9(c) et 10(c)). L'ampleur de ces changements de fréquences propres dépend de la position de la fissure par rapport à l'endroit des nœuds modaux.

Le mode 3 est moins affecté, il est presque insensible à l'existence de l'entaille au milieu de la poutre et à l'extrémité libre, il change rapidement quand la fissure est située aux alentours de 250mm et beaucoup plus aux environs de 640mm comme il est montré dans les Figures 10 (a) et 10 (b).

A partir des observations précédentes, on peut conclure que l'emplacement et la profondeur de l'entaille ont une influence sur les fréquences de la poutre fissurée. Ainsi une certaine fréquence peut correspondre à différentes profondeurs et à différents endroits de fissure.

CONCLUSION

L'investigation numérique de la variation des paramètres des fréquences modales et des déformées modales suite à la présence des fissures montre que la variation des fréquences propres suite à la présence des fissures est plus stable et plus révélateur de l'effet de fissuration, le paramètre de la déformée modale est plus difficile à acquérir, sa variation suite à la fissuration a montré moins de performance.

REFERENCES

- J. Morlier, "Méthodes d'analyse des déformés modales par traitement de signal pour le diagnostique in situ des structures," Thèse, Université de Bordeaux, 2005.
- [2] Genevaux, "Dynamique des structures, méthodes approchées, cinématiques; analyse Modale; Recalage de Modèle,", Ensim, 2008.
- [3] A. K. Batabya, "Crack detection in cantilever beam using vibration response,", Haldia Institute of Technology, Vibration Problems ICOVP, India, 2007.
- [4] N. Mellal, "Identification des Dommages dans les Barres d'Acier en Employant des Indices Basés sur l'Analyse Modale Expérimentale et Numérique,", Mémoire de Magistère, Université de Blida, 2010.
- [5] G.M. Owolabi, "Crack detection in beams using changes in frequencies and amplitudes of frequency response functions", Journal of sound and vibration, 2002.